

ОЦЕНКА УСТОЙЧИВОСТИ РЕШЕНИЯ В ОДНОЙ ОБРАТНОЙ ЗАДАЧЕ ДЛЯ СИСТЕМЫ УРАВНЕНИЙ МАКСВЕЛЛА

В. Г. Романов

§ 1. Постановка задачи и основной результат

Обратные задачи электродинамики рассматривались многими авторами, начиная с работ А. Н. Тихонова и Л. Каньяра (см., например, [1–9] и литературу в них). Многие из этих задач изучались в частотной области, с периодическими по времени источниками внешнего тока. Практически до 80-х годов прошлого века все рассматриваемые обратные задачи ограничивались слоистыми средами, для которых электродинамические параметры зависели только от одной координаты. Первые многомерные постановки обратных задач для уравнений Максвелла были исследованы в линейном приближении, основанном на предположении близости среды к слоистой [3, 4]. Ряд теорем единственности решения многомерных обратных задач получен в работах [4, 6–9]. Основным результатом настоящей статьи является получение оценки условной устойчивости решения задачи об определении коэффициента проводимости в системе Максвелла. При этом существенно используется метод развитый автором в работе [10] (см. также [11]).

Пусть совокупность векторов H, E является решением задачи Коши для системы уравнений Максвелла с нулевыми начальными данными:

$$\nabla \times H = \varepsilon(E_t + \sigma E) + j, \quad \nabla \times E = -\mu H_t, \quad (E, H)_{t < 0} \equiv 0. \quad (1.1)$$

Здесь $j = j(x, t)$ — заданная функция, характеризующая плотность внешнего тока. В дальнейшем предполагается, что $j(x, t)$ соответствует точечному импульсному источнику

$$j = j^0 \delta(x - y) \delta(t),$$

причем $y = (y_1, y_2, y_3)$ — точка его приложения, а единичный вектор j^0 задаёт направление тока, $\delta(t)$ — дельта-функция Дирака.

Пусть ε, μ — положительные постоянные. Предположим, что $\sigma = 0$ всюду вне некоторой компактной области $\Omega \subset \mathbb{R}^3$, строго содержащейся внутри шара $B := B(x^0, R)$ радиуса $R > 0$ с центром в точке x^0 , и $\sigma(x)$ является гладкой функцией точки во всем пространстве \mathbb{R}^3 (класса $\mathbf{H}^{11}(\mathbb{R}^3)$). Обозначим через $c = 1/\sqrt{\varepsilon\mu}$ скорость распространения электромагнитных волн и через $\tau(x, y) := |x - y|/c$ время пробега сигнала между точками y и x . В дальнейшем предполагается, что y — фиксированная точка, расположенная вне B , а вектор j^0 направлен ортогонально линии, соединяющей точки y, x^0 .

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (код проекта 02-01-00818)

© 2002 Романов В. Г.

Определим множества $G = \{(x, t) | x \in B, \tau(x, y) < t < \tau(x, y) + T\}$, $\partial B = \{x | |x - x^0| = R\}$, $S = \{(x, t) | x \in \partial B, \tau(x, y) < t < \tau(x, y) + T\}$, $S' = \{(x, t) | x \in \partial B, -\infty < t < \tau(x, y) + T\}$, где $T > 0$, а также освещенную $\partial_- B = \{x \in \partial B | (x - y) \cdot n < 0\}$ и теньевую $\partial_+ B = \{x \in \partial B | (x - y) \cdot n > 0\}$, по отношению к источнику, части ∂B . Здесь $n = n(x)$ — единичный вектор внешней нормали на ∂B .

Пусть функции (H, E) являются решением задачи (1.1). Рассмотрим обратную задачу об определении коэффициента $\sigma(x)$ по заданной на S' функции H и её нормальной производной, т.е. по заданным функциям

$$H(x, t) = F(x, t), \quad \frac{\partial H}{\partial n} = G(x, t), \quad (x, t) \in S'. \quad (1.2)$$

Обозначим через $\Lambda(\sigma_0)$ множество неотрицательных функций $\sigma(x)$, удовлетворяющих следующим двум условиям:

- 1) $\text{supp } \sigma(x) \subset \Omega \subset B$,
- 2) $\|\sigma(x)\|_{\mathbf{H}^1(\mathbb{R}^3)} \leq \sigma_0$.

В дальнейшем будем предполагать, что $\sigma \in \Lambda(\sigma_0)$.

Заметим, что высокие требования на гладкость $\sigma(x)$ связаны с используемым при доказательстве методом энергетических оценок и могут быть существенно ослаблены.

Ниже будет показано, что функции $H(x, t)$, $E(x, t)$ являются обобщенными функциями, состоящими из сингулярной и регулярной частей. В частности, функция $H(x, t)$ имеет следующую структуру

$$H(x, t) = \alpha_H(x) \delta'(t - \tau(x, y)) + \beta_H(x) \delta(t - \tau(x, y)) + \bar{H}(x, t) \theta_0(t - \tau(x, y)),$$

где $\theta_0(t)$ — функция Хевисайда: $\theta_0(t) = 1$ для $t \geq 0$ и $\theta_0(t) = 0$ для $t < 0$.

Задание информации (1.2) определяет функции α_H , β_H на ∂B и регулярные части функций F , G на S .

Основным содержанием настоящей работы является следующая теорема устойчивости решения обратной задачи.

Теорема 1.1. Пусть $\sigma_j(x)$, $j = 1, 2$, — любые две функции принадлежащие $\Lambda(\sigma_0)$ и $\{\alpha_H^{(j)}, \beta_H^{(j)}, F^{(j)}, G^{(j)}\}$ соответствуют решению задачи (1.1) с $\sigma = \sigma_j(x)$. Тогда при фиксированных T , x^0 , y найдутся положительные числа R^* ($R^* < cT/4$) и C , зависящие только от T , σ_0 и $\rho := |y - x^0|$, такие, что для всех $R \leq R^*$ имеет место неравенство

$$\begin{aligned} \|\sigma_1 - \sigma_2\|_{\mathbf{H}^1(B(x^0, R))}^2 &\leq C \left\{ \|(\alpha_H^{(1)} - \alpha_H^{(2)})\|_{\mathbf{H}^3(\partial_+ B)}^2 + \right. \\ &\quad \left. + \|(\beta_H^{(1)} - \beta_H^{(2)})\|_{\mathbf{H}^2(\partial_+ B)}^2 + \|F^{(1)} - F^{(2)}\|_{\mathbf{H}^1(S)}^2 + \|G^{(1)} - G^{(2)}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2 \right\}. \end{aligned}$$

Из теоремы 1.1, очевидно, следует теорема единственности.

Теорема 1.2. При выполнении условий теоремы 1.1 существует число $R^* > 0$ такое, что всех $R \leq R^*$, если отвечающие функциям $\sigma_1 \in \Lambda(\sigma_0)$, $\sigma_2 \in \Lambda(\sigma_0)$ данные обратной задачи совпадают:

$$f^{(1)}(x, t) = f^{(2)}(x, t), \quad g^{(1)}(x, t) = g^{(2)}(x, t), \quad (x, t) \in S',$$

то $\sigma_1(x) = \sigma_2(x)$.

§ 2. Доказательство основной теоремы

Заменяем систему уравнений (1.1) новой системой, состоящей из уравнений второго и первого порядков. Эта система является дифференциальным следствием предыдущей и имеет вид

$$\begin{aligned} c^{-2}(H_{tt} + \sigma H_t) - \Delta H - \varepsilon \nabla \sigma \times E - \nabla \times j &= 0, \\ \varepsilon(E_t + \sigma E) - \nabla \times H + j &= 0, \quad (H, E)_{t < 0} \equiv 0. \end{aligned} \quad (2.1)$$

Если $\sigma(x) = 0$ для всех $x \in \mathbb{R}^3$, то решение задачи (2.1) имеет вид

$$\begin{aligned} H(x, t) &= \nabla \times \left(j^0 \frac{\delta(t - \tau(x, y))}{4\pi|x - y|} \right) = \\ &= \alpha_H(x) \delta'(t - \tau(x, y)) + \beta_H(x) \delta(t - \tau(x, y)) + \gamma_H(x) \theta_0(t - \tau(x, y)), \end{aligned}$$

$$E(x, t) = \alpha_E(x) \delta'(t - \tau(x, y)) + \beta_E(x) \delta(t - \tau(x, y)) + \gamma_E(x) \theta_0(t - \tau(x, y)), \quad (2.2)$$

в котором $\alpha_H(x)$, $\beta_H(x)$, $\gamma_H(x)$ и $\alpha_E(x)$, $\beta_E(x)$, $\gamma_E(x)$ вычисляются по формулам

$$\alpha_H(x) = \frac{j^0 \times \nu}{4\pi c|x - y|}, \quad \beta_H(x) = \frac{j^0 \times \nu}{4\pi|x - y|^2}, \quad \gamma_H(x) = 0, \quad \nu = \frac{x - y}{|x - y|}, \quad (2.3)$$

$$\begin{aligned} \alpha_E(x) &= -\nabla \tau \times \alpha_H / \varepsilon, \quad \beta_E(x) = (\nabla \times \alpha_H - \nabla \tau \times \beta_H) / \varepsilon, \\ \gamma_E(x) &= (\nabla \times \beta_H - \nabla \tau \times \gamma_H) / \varepsilon. \end{aligned} \quad (2.4)$$

В силу предположения, что $\sigma(x) = 0$ в окрестности точки y , представление (2.2), вместе с формулами (2.3), (2.4) выполняется для $\{(x, t) \in \mathbb{R}^4 \mid |x - y| < \rho - R, t < (2\rho - 2R - |x - y|)/c\}$.

В случае, когда коэффициент проводимости отличен от тождественного нуля, представление для решения задачи (2.1) в окрестности волнового фронта $t = \tau(x, y)$ имеет более общий вид

$$\begin{aligned} H(x, t) &= \alpha_H(x) \delta'(t - \tau(x, y)) + \beta_H(x) \delta(t - \tau(x, y)) + \bar{H}(x, t) \theta_0(t - \tau(x, y)), \\ E(x, t) &= \alpha_E(x) \delta'(t - \tau(x, y)) + \beta_E(x) \delta(t - \tau(x, y)) + \bar{E}(x, t) \theta_0(t - \tau(x, y)). \end{aligned} \quad (2.5)$$

Здесь $\bar{H}(x, t)$, $\bar{E}(x, t)$ — регулярные функции, причем $\bar{H}(x, t) = \gamma_H(x)$ и $\bar{E}(x, t) = \gamma_E(x)$ при $t = \tau(x, y) + 0$.

Уравнения для коэффициентов α , β и γ со значками H и E , входящих в это представление, получаются в результате подстановки выражений для H и E из равенств (2.5) в уравнения (2.1) и приравнивания коэффициентов при $\delta''(t - \tau(x, y))$, $\delta'(t - \tau(x, y))$ и $\delta(t - \tau(x, y))$. Они имеют вид

$$\begin{aligned} (2\nabla \tau \cdot \nabla + \Delta \tau + c^{-2}\sigma) \alpha_H &= 0, \\ \alpha_E &= -\nabla \tau \times \alpha_H / \varepsilon \\ (2\nabla \tau \cdot \nabla + \Delta \tau + c^{-2}\sigma) \beta_H &= \Delta \alpha_H + \varepsilon \nabla \sigma \times \alpha_E, \\ \beta_E &= (\nabla \times \alpha_H - \nabla \tau \times \beta_H) / \varepsilon - \sigma \alpha_E, \\ (2\nabla \tau \cdot \nabla + \Delta \tau + c^{-2}\sigma) \gamma_H &= \Delta \beta_H + \varepsilon \nabla \sigma \times \beta_E, \\ \gamma_E &= (\nabla \times \beta_H - \nabla \tau \times \gamma_H) / \varepsilon - \sigma \beta_E. \end{aligned} \quad (2.6)$$

В области $t > \tau(x, y)$ функции $H(x, t)$, $E(x, t)$ удовлетворяют соотношениям

$$\begin{aligned} c^{-2}(H_{tt} + \sigma H_t) - \Delta H - \varepsilon \nabla \sigma \times E &= 0, \quad H|_{t=\tau(x, y)+0} = \gamma_H(x), \\ \varepsilon(E_t + \sigma E) - \nabla \times H &= 0, \quad E|_{t=\tau(x, y)+0} = \gamma_E(x). \end{aligned} \quad (2.7)$$

Заметим, что для $x \in V(y, \rho - R) := \{x \in \mathbf{R}^3 \mid |x - y| < \rho - R\}$ функции $\alpha(x)$, $\beta(x)$, $\gamma(x)$ определяются формулами (2.3), (2.4). Достаточно очевидно, что, при сделанных предположениях о множестве $\Lambda(\sigma_0)$, функции $\alpha_H(x)$, $\beta_H(x)$, $\gamma_H(x)$, $\alpha_E(x)$, $\beta_E(x)$, $\gamma_E(x)$ являются гладкими в области G и удовлетворяют в ней оценкам

$$\begin{aligned} \|\alpha_H(x)\|_{\mathbf{H}^{11}(G)} &< C, & \|\beta_H(x)\|_{\mathbf{H}^9(G)} &< C, & \|\gamma_H(x)\|_{\mathbf{H}^7(G)} &< C, \\ \|\alpha_E(x)\|_{\mathbf{H}^{11}(G)} &< C, & \|\beta_E(x)\|_{\mathbf{H}^9(G)} &< C, & \|\gamma_E(x)\|_{\mathbf{H}^7(G)} &< C \end{aligned}$$

с некоторой положительной постоянной $C = C(R, \sigma_0, \rho)$.

Используя метод энергетических оценок для области $t > \tau(x, y)$, аналогично работе [12], нетрудно показать, что функции $H(x, t)$, $E(x, t)$ принадлежат классам $\mathbf{H}^4(G)$ и $\mathbf{H}^3(G)$, соответственно, а следовательно, для них выполняются неравенства

$$\|H\|_{\mathbf{C}^1(G)} < C, \quad \|E\|_{\mathbf{C}(G)} < C \quad (2.8)$$

с некоторой новой положительной постоянной C .

Пусть $\sigma_j(x)$, $j = 1, 2$, — любые две функции принадлежащие $\Lambda(\sigma_0)$. Отвечающие им вектор-функции H , E , α , β , γ , F , G пометим индексом j сверху, т. е. примем для них обозначения $H^{(j)}$, $E^{(j)}$, $\alpha^{(j)}$, $\beta^{(j)}$, $\gamma^{(j)}$, $F^{(j)}$, $G^{(j)}$, и введём разности:

$$\begin{aligned} \tilde{\sigma} &= \sigma_1 - \sigma_2, & \tilde{H} &= H^{(1)} - H^{(2)}, & \tilde{E} &= E^{(1)} - E^{(2)}, \\ \tilde{F} &= F^{(1)} - F^{(2)}, & \tilde{G} &= G^{(1)} - G^{(2)}, \\ \tilde{\alpha} &= \alpha^{(1)} - \alpha^{(2)}, & \tilde{\beta} &= \beta^{(1)} - \beta^{(2)}, & \tilde{\gamma} &= \gamma^{(1)} - \gamma^{(2)}. \end{aligned}$$

Из равенств (2.7), (1.2) вытекают следующие соотношения для разностей

$$c^{-2} \tilde{H}_{tt} - \Delta \tilde{H} = P(\tilde{H}, \tilde{E}, \tilde{\sigma}), \quad \tilde{H}|_{t=\tau(x, y)+0} = \tilde{\gamma}_H(x), \quad (2.9)$$

$$\varepsilon(\tilde{E}_t + \sigma_1 \tilde{E}) - \nabla \times \tilde{H} + \varepsilon \tilde{\sigma} E^{(2)} = 0, \quad \tilde{E}|_{t=\tau(x, y)+0} = \tilde{\gamma}_E(x), \quad (2.10)$$

$$\tilde{H}(x, t) = \tilde{F}(x, t), \quad \frac{\partial \tilde{H}}{\partial n} = \tilde{G}(x, t), \quad (x, t) \in S.$$

в которых через $P(\tilde{H}, \tilde{E}, \tilde{\sigma})$ обозначено выражение

$$P = -c^{-2} \sigma_1 \tilde{H}_t + \nabla \sigma_1 \times \tilde{E} + \varepsilon \nabla \tilde{\sigma} \times E^{(2)}. \quad (2.11)$$

Воспользуемся следующим следствием леммы 4.4.4 из монографии [11] (см. также лемму 1.2 работы [10]).

Лемма. Пусть $v(x, t) \in \mathbf{H}^2(G)$ — скалярная функция и выполнены условия $\rho > R\sqrt{2}$, $\chi := 4R/(cT) < 1$. Тогда существует такая положительная постоянная C , зависящая только от R , T , что имеет место неравенство

$$\begin{aligned} \int_G \left(v_t^2 + |\nabla v|^2 + v^2/R^2 \right) dx dt + R \int_{\Sigma_0 \cup \Sigma_T} \left((c^{-1} v_t + \nabla v \cdot \nu)^2 + |\nabla' v|^2 + v^2/R^2 \right) dx &\leq \\ &\leq \left(\frac{16R}{1-\chi} \right)^2 \left[\int_G (c^{-2} v_{tt} - \Delta v)^2 dx dt + C \int_S \left(v_t^2 + |\nabla v|^2 + v^2 \right) dS dt \right], \end{aligned}$$

в котором $\nabla' v \equiv \nabla v - (\nabla v \cdot \nu) \nu$, dS — элемент площади, $\Sigma_0 = \{(x, t) \mid x \in B, t = \tau(x, y)\}$, $\Sigma_T = \{(x, t) \mid x \in B, t = \tau(x, y) + T\}$.

Применяя эту лемму к функции \tilde{H} , получаем неравенство

$$\begin{aligned} & \int_G \left(|\tilde{H}_t|^2 + |\tilde{H}_x|^2 + |\tilde{H}|^2/R^2 \right) dx dt + R \int_B \left(|(\tilde{\gamma}_H)_x|^2 + |\tilde{\gamma}_H|^2/R^2 \right) dx \leq \\ & \leq \left(\frac{16R}{1-\chi} \right)^2 \left[\int_G |c^{-2}\tilde{H}_{tt} - \Delta\tilde{H}|^2 dx dt + C \int_S \left(|\tilde{H}_t|^2 + |\tilde{H}_x|^2 + |\tilde{H}|^2 \right) dS dt \right], \end{aligned} \quad (2.12)$$

в котором для $\tilde{H} = (\tilde{H}_1, \tilde{H}_2, \tilde{H}_3)$ через $|\tilde{H}_x|^2$ обозначено выражение $\sum_{i,j=1}^3 ((\tilde{H}_i)_{x_j})^2$.

Из теорем вложения следует, что $\|\sigma_j\|_{C^1(B)} \leq C\sigma_0$, где C — некоторая постоянная, зависящая лишь от R . В силу этого, из равенств (2.9), (2.11) вытекает соотношение

$$|c^{-2}\tilde{H}_{tt} - \Delta\tilde{H}|^2 \leq C\sigma_0^2(|\tilde{H}_t|^2 + |\tilde{E}|^2) + \varepsilon^2|\nabla\tilde{\sigma}|^2|E^{(2)}|^2$$

с постоянной C зависящей лишь от R . В дальнейшем тем же символом C часто будут обозначаться различные постоянные зависящие от R , T , σ_0 и не возрастающие при уменьшении параметра R .

Так как для функции $E^{(2)}$ имеет место оценка такого же типа (2.8) как и для E , то отсюда следует, что

$$|c^{-2}\tilde{H}_{tt} - \Delta\tilde{H}|^2 \leq C(|\tilde{H}_t|^2 + |\tilde{E}|^2 + |\nabla\tilde{\sigma}|^2) \quad (2.13)$$

с некоторой новой постоянной C .

Интегрируя неравенство (2.13) по области G , получаем следующее неравенство

$$\int_G |c^{-2}\tilde{H}_{tt} - \Delta\tilde{H}|^2 dx dt \leq C \int_G (|\tilde{H}_t|^2 + |\tilde{E}|^2 + |\nabla\tilde{\sigma}|^2) dx dt. \quad (2.14)$$

В то же время из соотношений (2.10) следует, для $t > \tau(x, y)$, представление \tilde{E} через функцию \tilde{H} в виде формулы

$$\tilde{E}(x, t) = \tilde{\gamma}_E(x) \exp((\tau(x, y) - t)\sigma_1) + \int_{\tau(x, y)}^t (\varepsilon^{-1}\nabla \times \tilde{H} - \tilde{\sigma}E^{(2)}) \exp((z - t)\sigma_1) dz,$$

из которой вытекает, что

$$\int_G |\tilde{E}|^2 dx dt \leq C \left[\int_B (|\tilde{\gamma}_E|^2 + \tilde{\sigma}^2) dx + \int_G |\tilde{H}_x|^2 dx dt \right].$$

Поэтому неравенство (2.14) можно переписать в виде

$$\begin{aligned} & \int_G |c^{-2}\tilde{H}_{tt} - \Delta\tilde{H}|^2 dx dt \leq \\ & \leq C \left[\int_B (|\tilde{\gamma}_E|^2 + \tilde{\sigma}^2 + |\nabla\tilde{\sigma}|^2) dx + \int_G (|\tilde{H}_t|^2 + |\tilde{H}_x|^2) dx dt \right]. \end{aligned} \quad (2.15)$$

При достаточно малом значении R из неравенств (2.12), (2.15) следует соотношение

$$\begin{aligned} \int_B \left(|(\tilde{\gamma}_H)_x|^2 + |\tilde{\gamma}_H|^2 \right) dx &\leq C \left[R \int_B (|\tilde{\gamma}_E|^2 + \tilde{\sigma}^2 + |\nabla \tilde{\sigma}|^2) dx + \right. \\ &\quad \left. + \int_S \left(|\tilde{H}_t|^2 + |\tilde{H}_x|^2 + |\tilde{H}|^2 \right) dS dt \right], \end{aligned} \quad (2.16)$$

в котором постоянная C зависит лишь от R, T . Последний интеграл в этой формуле вычисляется через данные обратной задачи

$$\int_S \left(|\tilde{H}_t|^2 + |\tilde{H}_x|^2 + |\tilde{H}|^2 \right) dS dt = \|\tilde{F}\|_{\mathbf{H}^1(S)}^2 + \|\tilde{G}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2.$$

Поэтому неравенство (2.16) можно записать в виде

$$\|\tilde{\gamma}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 \leq C \left[R(\|\tilde{\gamma}_E\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 + \|\tilde{\sigma}\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2) + \|\tilde{F}\|_{\mathbf{H}^1(S)}^2 + \|\tilde{G}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2 \right]. \quad (2.17)$$

Воспользуемся соотношениями, вытекающими из равенств (2.6):

$$\begin{aligned} \tilde{\alpha}_E &= -\nabla \tau \times \tilde{\alpha}_H / \varepsilon, \quad \tilde{\beta}_E = (\nabla \times \tilde{\alpha}_H - \nabla \tau \times \tilde{\beta}_H) / \varepsilon - \sigma_1 \tilde{\alpha}_E - \tilde{\sigma} \alpha_E^{(2)}, \\ \tilde{\gamma}_E &= (\nabla \times \tilde{\beta}_H - \nabla \tau \times \tilde{\gamma}_H) / \varepsilon - \sigma_1 \tilde{\beta}_E - \tilde{\sigma} \beta_E^{(2)}. \end{aligned}$$

Из них следует, что

$$\begin{aligned} \|\tilde{\alpha}_E\|_{\mathbf{L}^2(B)} &\leq C \|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{L}^2(B)}, \\ \|\tilde{\beta}_E\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 &\leq C (\|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 + \|\tilde{\sigma}\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2), \\ \|\tilde{\gamma}_E\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 &\leq C (\|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\gamma}_H\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 + \|\tilde{\sigma}\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2). \end{aligned} \quad (2.18)$$

Исключая \mathbf{L}^2 -норму функции $\tilde{\gamma}_E$ из неравенства (2.17), находим, что для достаточно малых R , справедливо неравенство

$$\begin{aligned} \|\tilde{\gamma}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 &\leq C \left[R(\|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\sigma}\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2) + \right. \\ &\quad \left. + \|\tilde{F}\|_{\mathbf{H}^1(S)}^2 + \|\tilde{G}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2 \right]. \end{aligned} \quad (2.19)$$

Получим теперь соотношения между α_H, β_H и σ , из которых в дальнейшем выведем замыкающие неравенства. Введем в точке y полярную систему координат r, θ, φ , полагая $x = y + r\nu$, $\nu = \nu(\theta, \varphi) = (\sin \theta \cos \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \theta)$. Для определенности примем, что ось x_3 проходит через точки y, x^0 и вектор j^0 направлен по оси x_1 , т.е. $j^0 = (1, 0, 0)$. Первое из равенств (2.6) приводят к соотношению

$$\left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} + \frac{\sigma}{2c} \right) \alpha_H = 0,$$

из которого, с учетом (2.3), легко следует формула для вычисления α_H :

$$\alpha_H(r, \theta, \varphi) = \alpha_H^0 \exp[-q(r, \theta, \varphi)], \quad (2.20)$$

в которой

$$\alpha_H^0 = \alpha_H^0(r, \theta, \varphi) = \frac{j^0 \times \nu}{4\pi cr}, \quad q(r, \theta, \varphi) = \frac{1}{2c} \int_0^r \sigma(y + r'\nu) dr'.$$

Очевидно, что $\sigma(x) = 2c q_r$. Заметим, кроме того, что вектор α_H^0 не обращается в нуль в точках области B , так как при сделанных выше предположениях о расположении точек y , x^0 и вектора j^0 имеет место неравенство $|j^0 \times \nu| \geq \sqrt{\rho^2 - R^2}/\rho$ для всех точек области B . Уравнение для нахождения β_H можно записать в виде

$$\frac{2}{c} \left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} + \frac{\sigma}{2c} \right) \beta_H = \Delta \alpha_H - \nabla \sigma \times (\nu \times \alpha_H) / c. \quad (2.21)$$

Вычислим правую часть этого равенства, используя представление (2.20). Прежде всего, имеем

$$\begin{aligned} \Delta \alpha_H &= \exp(-q(r, \theta, \varphi)) [\Delta \alpha_H^0 - 2(\nabla q \cdot \nabla) \alpha_H^0 + (|\nabla q|^2 - \Delta q) \alpha_H^0], \\ -\nabla \sigma \times (\nu \times \alpha_H) &= \exp(-q(r, \theta, \varphi)) [(\nu \cdot \nabla \sigma) \alpha_H^0 - (\alpha_H^0 \cdot \nabla \sigma) \nu]. \end{aligned}$$

Для вычисления оператора Лапласа, воспользуемся его представлением в сферических координатах

$$\Delta = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \Delta_{\theta, \varphi}, \quad \Delta_{\theta, \varphi} = \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right].$$

Непосредственные вычисления приводят к равенствам

$$\Delta \alpha_H^0 = -\frac{2}{r^2} \alpha_H^0, \quad \nu \cdot \nabla \sigma = 2c q_{rr}.$$

Умножим левую и правую части равенства (2.21) скалярно на вектор α_H^0 . Учитывая выписанные формулы, а также ортогональность векторов ν , α_H^0 , тогда получим равенство

$$\begin{aligned} q_{rr} - \frac{2}{r} q_r - \frac{1}{r^2} \Delta_{\theta, \varphi} q + |\nabla q|^2 - (\nabla q \cdot \nabla) \ln |\alpha_H^0|^2 - \frac{2}{r^2} = \\ = \frac{2}{c |\alpha_H^0|^2} \left[\alpha_H^0 \cdot \left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} + q_r \right) \beta_H \right] \exp(q(r, \theta, \varphi)). \end{aligned} \quad (2.22)$$

Пусть q_j соответствует σ_j , $j = 1, 2$, и $\tilde{q} = q_1 - q_2$. Из равенства (2.22) вытекает следующее соотношение для функции \tilde{q}

$$\begin{aligned} \tilde{q}_{rr} - \frac{2}{r} \tilde{q}_r - \frac{1}{r^2} \Delta_{\theta, \varphi} \tilde{q} + \nabla \tilde{q} \cdot (\nabla q_1 + \nabla q_2) - (\nabla \tilde{q} \cdot \nabla) \ln |\alpha_H^0|^2 = \\ = \frac{2}{c |\alpha_H^0|^2} \left\{ \left[\alpha_H^0 \cdot \left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} + (q_1)_r \right) \tilde{\beta}_H + \tilde{q}_r (\alpha_H^0 \cdot \beta_H^{(2)}) \right] \exp(q_1(r, \theta, \varphi)) + \right. \\ \left. + \tilde{q} Q \left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} + (q_1)_r \right) \beta_H^{(2)} \right\}, \end{aligned} \quad (2.23)$$

в котором

$$Q = \int_0^1 \exp[q_2(1-s) + q_1 s] ds.$$

Пусть $r > \rho - R$. Обозначим через S_r пересечение сферы радиуса r с центром в точке y с областью B , а через B_r часть области B , заключенную внутри этой сферы. Заметим, что $\tilde{q} = 0$ для $x \in \partial_- B$ и $\tilde{q}_r = 0$ для $x \in \partial B$.

Пусть

$$J_r(\tilde{q}) = \int_{S(r)} \left[\left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial r} \right)^2 + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial \theta} \right)^2 + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial \varphi} \right)^2 \right] r^2 \sin \theta d\theta d\varphi.$$

Воспользуемся легко проверяемым тождеством

$$\begin{aligned} & 2\tilde{q}_r r^2 \sin \theta \left(\tilde{q}_{rr} - \frac{1}{r^2} \Delta_{\theta, \varphi} \tilde{q} \right) \equiv \\ & \equiv \frac{\partial}{\partial r} \left\{ \left[\left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial r} \right)^2 + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial \theta} \right)^2 + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial \varphi} \right)^2 \right] r^2 \sin \theta \right\} - \\ & - 2 \frac{\partial}{\partial \theta} \left[\left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial r} \right) \left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial \theta} \right) \sin \theta \right] - \frac{2}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left[\left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial r} \right) \left(\frac{\partial \tilde{q}}{\partial \varphi} \right) \right] - 2\tilde{q}_r r \sin \theta. \end{aligned}$$

Умножая уравнение (2.23) на $2\tilde{q}_r r^2 \sin \theta d\theta d\varphi$, интегрируя его по области B и используя, что $\tilde{q}_r = 0$ для $x \in \partial B$, нетрудно установить оценку

$$J_r(\tilde{q}) \leq C \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^1(B_r)}^2, \quad r \in [\rho - R, \rho + R] \quad (2.24)$$

в которой постоянная C зависит только от ρ, R, σ_0 .

Из формулы (2.20) следует, что

$$\tilde{\alpha}_H = \tilde{q} Q_1 \alpha_H^0, \quad Q_1 = \int_0^1 \exp[q_2(s-1) - q_1 s] ds.$$

Отсюда находим, что

$$\|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)} \leq C \|\tilde{q}\|_{\mathbf{H}^1(B)}. \quad (2.25)$$

Из полученных неравенств (2.25), (2.24) вытекает оценка:

$$\|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)} \leq C \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}. \quad (2.26)$$

Дифференцируя равенство (2.23) по r и используя, что $\tilde{q}_{rr} = 0$ для $x \in \partial B$, получим аналогичную оценку для функции $\tilde{\sigma} = 2c\tilde{q}_r$

$$J_r(\tilde{\sigma}) \leq C \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(B_r)}^2, \quad r \in [\rho - R, \rho + R]$$

с некоторой новой постоянной C , зависящей от тех же параметров. Из полученной оценки вытекает неравенство:

$$\|\tilde{\sigma}\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 \leq RC \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(B)}^2. \quad (2.27)$$

Подчеркнем, что постоянная C не возрастает при уменьшении R .

Оценим теперь $\|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(B)}^2$ через $\mathbf{L}^2(B)$ -норму оператора Лапласа от $\tilde{\beta}_H$. Воспользуемся для этого приемом книги [13]. Для $\mathbf{C}^2(B)$ -гладкой скалярной функции $u(x)$, $x \in \mathbb{R}^3$, справедливо равенство

$$(\Delta u)^2 = \sum_{i,j=1}^3 u_{x_i x_i} u_{x_j x_j} = \sum_{i,j=1}^3 [(u_{x_i} u_{x_j x_j})_{x_i} - (u_{x_i} u_{x_i x_j})_{x_j} + u_{x_i x_j}^2],$$

из которого интегрированием по B следует неравенство

$$\int_B \sum_{i,j=1}^3 u_{x_i x_j}^2 dx = \int_B (\Delta u)^2 dx - \int_{\partial B} [(\Delta u)(\nabla u \cdot n) - (\nabla |\nabla u|^2 \cdot n)/2] dS.$$

Из этого неравенства легко вытекает оценка

$$\|u\|_{\mathbf{H}^2(B)}^2 \leq C [\|\Delta u\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 + \|u\|_{\mathbf{L}^2(\partial B)}^2 + \|u_x\|_{\mathbf{L}^2(\partial B)}^2 + \|u_{xx}\|_{\mathbf{L}^2(\partial B)}^2],$$

в которой постоянная C зависит лишь от R . Применяя последнее неравенство к функции $\tilde{\beta}_H$, находим, что

$$\|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(B)}^2 \leq C \left[\|\Delta \tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 + \int_{\partial B} (|\tilde{\beta}_H|^2 + |(\tilde{\beta}_H)_x|^2 + |(\tilde{\beta}_H)_{xx}|^2) dS \right]. \quad (2.28)$$

Оценим каждое из слагаемых, стоящих в правой части этого неравенства. Предпоследнее из равенств (2.6) приводит к соотношению

$$(2\nabla\tau \cdot \nabla + \Delta\tau + c^{-2}\sigma_1)\tilde{\gamma}_H + c^{-2}\tilde{\sigma}\gamma_H^{(2)} = \Delta\tilde{\beta}_H + \varepsilon\nabla\sigma_1 \times \tilde{\beta}_E + \varepsilon\nabla\tilde{\sigma} \times \tilde{\beta}_E^{(2)},$$

из которого, с учетом оценки (2.18) для $\tilde{\beta}_E$, следует неравенство

$$\|\Delta\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 \leq C(\|\tilde{\gamma}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\sigma}\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2). \quad (2.29)$$

Во втором слагаемом правой части неравенства (2.28), интегрирование по ∂B фактически вырождается в интегрирование по $\partial_+ B$, так как $\tilde{\beta}_H = 0$ на $\partial_- B$ вместе с производными первого и второго порядков. Покажем, что последний интеграл может быть оценен через некоторые нормы функций α_H, β_H на $\partial_+ B$. Из равенств (2.6) следует, что вне области B имеют место соотношения

$$\left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r}\right)\tilde{\alpha}_H = 0, \quad \frac{2}{c}\left(\frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r}\right)\tilde{\beta}_H = \Delta\tilde{\alpha}_H. \quad (2.30)$$

Уравнение $\partial_+ B$ имеет вид $r = r(\theta) = \rho \cos \theta + \sqrt{R^2 - \rho^2 \sin^2 \theta}$. Обозначим граничные значения $\tilde{\alpha}_H, \tilde{\beta}_H$ через $\tilde{\alpha}_H(r(\theta), \theta, \varphi), \tilde{\beta}_H(r(\theta), \theta, \varphi)$. Интегрируя уравнения (2.30) находим, что в конической области $K = \{(r, \theta, \varphi) | r \geq r(\theta), \sin \theta \leq R/\rho\}$ функции $\tilde{\alpha}_H, \tilde{\beta}_H$ имеют вид

$$\begin{aligned} \tilde{\alpha}_H(r, \theta, \varphi) &= \frac{1}{r}(r(\theta)\tilde{\alpha}_H(r(\theta), \theta, \varphi)), \\ \tilde{\beta}_H(r, \theta, \varphi) &= \frac{1}{r}(r(\theta)\tilde{\beta}_H(r(\theta), \theta, \varphi)) - \\ &- \frac{c}{2r}\left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r(\theta)}\right)\Delta_{\theta, \varphi}(r(\theta)\tilde{\alpha}_H(r(\theta), \theta, \varphi)). \end{aligned} \quad (2.31)$$

Введем новую систему сферических координат r', θ', φ равенством $x = x^0 + r'\nu(\theta', \varphi)$ и перейдем в равенствах (2.31) от координат r, θ к новым координатам r', θ' . Тогда из найденных формул нетрудно вывести оценку

$$\int_{\partial B} (|\tilde{\beta}_H|^2 + |(\tilde{\beta}_H)_x|^2 + |(\tilde{\beta}_H)_{xx}|^2) dS \leq C(\|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^3(\partial_+ B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(\partial_+ B)}^2). \quad (2.32)$$

Из оценок (2.29), (2.32) следует, что неравенство (2.28) может быть переписано в следующем виде

$$\begin{aligned} \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(B)}^2 &\leq C(\|\tilde{\gamma}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\sigma}\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{L}^2(B)}^2 + \\ &+ \|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^3(\partial_+ B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(\partial_+ B)}^2). \end{aligned}$$

Воспользуемся теперь неравенствами (2.19), (2.26). Тогда при достаточно малых значениях параметра R , предыдущее неравенство приводит к следующей оценке

$$\begin{aligned} \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(B)}^2 &\leq C(\|\tilde{\sigma}\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 + \|\tilde{F}\|_{\mathbf{H}^1(S)}^2 + \|\tilde{G}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2 + \\ &+ \|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^3(\partial_+ B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(\partial_+ B)}^2), \end{aligned}$$

комбинируя которую с оценкой (2.27), находим, что для достаточно малых R справедливо неравенство

$$\|\sigma\|_{\mathbf{H}^1(B)}^2 \leq C(\|\tilde{F}\|_{\mathbf{H}^1(S)}^2 + \|\tilde{G}\|_{\mathbf{L}^2(S)}^2 + \|\tilde{\alpha}_H\|_{\mathbf{H}^3(\partial_+ B)}^2 + \|\tilde{\beta}_H\|_{\mathbf{H}^2(\partial_+ B)}^2).$$

Последнее неравенство и доказывает справедливость теоремы.

Настоящая статья была написана во время визита в Университет г. Киото. Автор благодарит пригласившего его профессора Ю. Исо (Yuusuke Iso) за предоставленные комфортные условия для научной работы, способствовавшие быстрейшему завершению этой статьи.

ЛИТЕРАТУРА

1. Тихонов А. Н. О единственности решения задачи электроразведки // Докл. АН СССР. 1949. Т. 69, N 6. С. 797–800.
2. Cagniard L. Basic theory of magneto–telluric method of geophysical prospecting // Geophysics. 1953. V. 37. P. 605–635.
3. Романов В. Г. Обратные задачи математической физики. М.: Наука, 1984.
4. Романов В. Г., Кабанихин С. И. Обратные задачи геоэлектрики. М.: Наука, 1991.
5. Рамм А. Г. Многомерные обратные задачи рассеяния. М.: Мир, 1994.
6. Ola P., Päiväranta L., Somersalo E. An inverse boundary value problem in electrodynamics // Duke Math. J. 1993. V. 70. P. 617–653.
7. Ola P., Somersalo E. Electromagnetic inverse problems and generalized Sommerfeld potential // SIAM J. Appl. Math. 1996. V. 560. P. 1129–1145.
8. Yakhno V. G. Multidimensional inverse problems in ray formulation for hyperbolic equations // J. Inv. Ill-Posed Problems. 1998. V. 6, N 4. P. 373–386.
9. Белишев М. И., Гласман А. К. Динамическая обратная задача для системы Максвелла: восстановление скорости в регулярной зоне // Алгебра и анализ. 2000. Т. 12, вып. 2. С. 131–187.
10. Романов В. Г. Об оценке устойчивости решения обратной задачи для гиперболического уравнения // Сиб. мат. журн. 1998. Т. 39, N 2. С. 436–449.
11. Romanov V. G. Investigation Methods for Inverse Problems. Utrecht: VSP, 2002.
12. Romanov V. G. and Yamamoto M. Multidimensional inverse hyperbolic problem with impulse input and single boundary measurement // J. Inv. Ill-Posed Problems. 1999. V. 7, N 6. P. 573–588.
13. Ладыженская О. А. Краевые задачи математической физики. М.: Наука, 1973.

Романов Владимир Гаврилович

Россия, Новосибирск, Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН

romanov@math.nsc.ru