

ГЛОБАЛЬНАЯ РАЗРЕШИМОСТЬ ОДНОЙ ЗАДАЧИ ДИНАМИКИ АТМОСФЕРЫ

Б. В. Гатапов, А. В. Кажихов

Рассматривается двумерная система уравнений сжимаемой вязкой жидкости в приближении мелкой воды. Доказана теорема существования ее глобального решения.

Введение

В некоторых разделах прикладной гидродинамики, например, метеорологии и океанологии используется видоизмененная модель Навье – Стокса, так называемое приближение мелкой воды (см. [1–3]). Оно выводится из общей системы на основе асимптотического анализа в предположении, что размер области движения в одном направлении (вертикальном) много меньше, чем в другом (горизонтальном). Приближение мелкой воды в этом случае заключается в замене уравнения импульса для вертикальной составляющей вектора количества движения на уравнение гидростатики. Подробнее о выводе такой модели можно прочесть, например, в [3], а впервые модель была предложена, по-видимому, Н. Е. Кочиным [4].

Вопросы существования решений краевых задач для уравнений Навье – Стокса сжимаемой вязкой жидкости изучались многими авторами, но только в одномерном случае исследованы достаточно полно (см. [2, 5]). В многомерной модели большинство ранее полученных результатов являются локальными, т. е. либо промежуток времени считается достаточно малым, либо данные задачи близки к состоянию покоя (см. [6, 7]).

Система уравнений мелкой воды изучена с достаточной степенью полноты только для несжимаемой вязкой жидкости [8–10], а для модели с учетом сжимаемости глобальных теорем существования до сих пор установлено не было.

Данная работа в определенном отношении является продолжением исследований, начатых в [11], где была доказана глобальная разрешимость начально-краевой задачи для упрощенной системы уравнений сжимаемой вязкой жидкости в приближении мелкой воды. Был предложен способ получения априорных оценок “в целом”, основанный на усреднении уравнений по вертикальной координате. Здесь мы развиваем этот подход в применении к уравнениям динамики атмосферы

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(\rho u) + \frac{\partial}{\partial y}(\rho v) = 0, \\ \rho \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \frac{\partial p}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\nu_1 \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\nu_2 \frac{\partial u}{\partial y} \right), \\ \frac{\partial p}{\partial y} = -g\rho, \\ p = c^2 \rho, \quad c^2 = \text{const} > 0. \end{array} \right. \quad (1)$$

Здесь (t, x, y) — независимые переменные, t — время, (x, y) — горизонтальная и вертикальная пространственные координаты, ρ — плотность среды, $u = (u, v)$ — вектор скорости, u — горизонтальная компонента, v — вертикальная (для неё соответствующее уравнение импульса заменено на уравнение гидростатики (1)₃), p — давление, $g = \text{const} > 0$ — ускорение свободного падения, (ν_1, ν_2) — коэффициенты турбулентной вязкости в горизонтальном и вертикальном направлениях соответственно.

При определенных условиях на данные физические параметры модели в работе получены глобальные априорные оценки, на основе которых установлена теорема существования решения на произвольном интервале времени и произвольных начальных данных задачи из соответствующего функционального пространства.

Пусть движение среды происходит в прямоугольной области $\Omega = \{(x, y) | 0 < x < l, 0 < y < h\}$, а краевые условия на границе Ω выражаются соотношениями

$$\begin{cases} u|_{x=0} = u|_{x=l} = 0, \\ v|_{y=0} = v|_{y=h} = 0, \\ \frac{\partial u}{\partial y}|_{y=0} = \frac{\partial u}{\partial y}|_{y=h} = 0. \end{cases} \quad (2)$$

Этот вариант граничных данных наиболее простой, но возможны и другие постановки краевых условий.

Наконец, в начальный момент времени $t = 0$ предполагается известным распределение горизонтальной составляющей скорости и плотности

$$\begin{cases} u|_{t=0} = u_0(x, y), \\ \rho|_{t=0} = \rho_0(x) \exp(-gy/c^2), \end{cases} \quad (3)$$

причем $\rho_0(x)$ — строго положительная и ограниченная функция

$$0 < m \leq \rho_0(x) \leq M < \infty.$$

Доказательство теоремы существования решения задачи (1)–(3) опирается на глобальные априорные оценки. Основная идея, позволившая установить априорные оценки, связана, во-первых, с тем, что уравнение гидростатики (1)₃ можно проинтегрировать и, во-вторых, с разложением горизонтальной компоненты скорости на сумму двух слагаемых, одно из которых есть среднее значение (со специальным весом) по вертикальной координате. При этом возникает система уравнений, формально совпадающая с уравнениями одномерного движения вязкого газа [5], и можно воспользоваться некоторыми приемами и методами, разработанными для этой модели (см. [5, 11, 12]).

Для простоты изложения примем $l = 1$, $h = 1$ и $g = c^2 = 1$, а коэффициенты турбулентных вязкостей ν_1 и ν_2 возьмем специального вида, который принят в моделях динамики атмосферы (см. [3]), а именно ν_1 пропорционален давлению (или плотности) и экспоненциально убывает по вертикальной координате, а ν_2 есть гладкая функция от независимых переменных и плотности, причем строго положительная

$$\nu_1 = a \rho + b \exp\{-y\}, \quad \nu_2 \geq \text{const} > 0, \quad (4)$$

где a и b — положительные постоянные, которые для простоты также возьмем равными единице.

Из уравнения гидростатики

$$\frac{\partial p}{\partial y} = -\rho$$

имеем

$$p = \rho = \zeta(x, t)e^{-y},$$

и тогда уравнение неразрывности принимает вид

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(\zeta u) + e^y \frac{\partial}{\partial y}(\zeta e^{-y} v) = 0.$$

Полагая

$$\bar{u} = L^{-1} \int_0^1 e^{-y} u dy, \quad L = \int_0^1 e^{-y} dy = 1 - e^{-1} > 0.$$

и интегрируя уравнение по y , получим

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(\zeta \bar{u}) = 0.$$

Аналогично, уравнение (1)₂ проинтегрируем по y . Тогда получим соотношение

$$\frac{\partial}{\partial t}(\zeta \bar{u}) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\zeta \int_0^1 e^{-y} u^2 dy \right) + \frac{\partial \zeta}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left((1 + \zeta) \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} \right)$$

В левой части этого равенства прибавим и вычтем $\frac{\partial}{\partial x}(\zeta(\bar{u})^2)$, и тогда получим следующую систему уравнений

$$\begin{cases} \frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(\zeta \bar{u}) = 0, \\ \zeta \left[\frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} \right] + \frac{\partial}{\partial x} \left[\zeta \left(1 + L^{-1} \int_0^1 e^{-y} u^2 dy - (\bar{u})^2 \right) \right] = \frac{\partial}{\partial x} \left((1 + \zeta) \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} \right), \end{cases} \quad (5)$$

Отметим, что в (5) имеет место соотношение

$$L^{-1} \int_0^1 e^{-y} u^2(x, y, t) dy - \bar{u}^2 \equiv \overline{u^2} - (\bar{u})^2 \geq 0.$$

Формально система (5) имеет вид обычной системы Навье – Стокса для одномерного движения сжимаемой вязкой жидкости, где ζ играет роль плотности, \bar{u} – скорости, а $p \equiv \zeta(1 + \overline{u^2} - (\bar{u})^2)$ – давления (см. [5]). Принципиальное отличие от названной системы Навье – Стокса в том, что давление зависит не только от плотности ζ , но и от $\overline{u^2}$ и \bar{u}^2 , а также в том, что вязкость зависит от плотности.

Теперь наряду с системой уравнений (1) рассмотрим другую систему

$$\begin{cases} \frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(\zeta u) + \frac{\partial}{\partial z}(\zeta w) = 0, \\ \zeta \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + w \frac{\partial u}{\partial z} \right) + \frac{\partial \zeta}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\nu_1 \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\nu_2 \frac{\partial u}{\partial z} \right), \\ \frac{\partial \zeta}{\partial z} = 0. \end{cases} \quad (6)$$

Роль плотности играет $\zeta(t, x)$, а u и w горизонтальная и вертикальная составляющие вектора скорости (вертикальная координата теперь обозначена через z вместо y). Область изменения x и z есть $\Omega = (0, 1) \times (0, 1)$.

Систему (6) будем рассматривать в области $Q = \Omega \times (0, T)$ со следующими граничными условиями

$$\begin{cases} u|_{x=0} = u|_{x=1} = 0, \\ \frac{\partial u}{\partial z}|_{z=0} = \frac{\partial u}{\partial z}|_{z=1} = 0, \\ w|_{z=0} = w|_{z=1} = 0. \end{cases} \quad (7)$$

Согласно (3), распределение скорости и плотности при $t = 0$ известно

$$\begin{cases} u|_{t=0} = u_0(x, z), \\ \zeta|_{t=0} = \zeta_0(x) (= \rho_0(x)), \end{cases} \quad (8)$$

причем $\zeta_0(x)$ — строго положительная и ограниченная функция

$$0 < m \leq \zeta_0(x) \leq M < \infty.$$

ОПРЕДЕЛЕНИЕ. *Обобщенным решением* задачи (6)–(8) называется совокупность функций (ζ, u, w) , $\zeta \geq 0$,

$$\zeta(t) \in L^\infty(0, T; W_2^1(0, 1)), \quad \frac{\partial \zeta}{\partial t} \in L^2(0, T; L^2(0, 1)),$$

$$u(t) \in L^2(0, T; W_2^2(\Omega)) \cap W_2^1(0, T; L^2(\Omega)),$$

$$w(t) \in L^2(0, T; L^2(\Omega)),$$

удовлетворяющих системе уравнений (5) в смысле теории распределений и, в частности, интегральному тождеству

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_\Omega (\zeta u \varphi_t + \zeta u^2 \varphi_x + \zeta w u \varphi_z + \zeta \varphi_x) dx dz dt \\ & = - \int_0^T \int_\Omega u \Delta \varphi dx dz dt + \int_\Omega u_0 \zeta_0 \varphi|_{t=0} dx dz, \end{aligned} \quad (9)$$

для произвольной функции $\varphi \in C^1(0, T; C_0^\infty(\Omega))$, $\varphi|_{t=T} = 0$, $Q = \Omega \times (0, T)$. Соотношения (7)–(8) выполняются в смысле следов функций из указанных классов.

Теорема. Пусть начальные данные (ζ_0, u_0) обладают следующими свойствами

$$(\zeta_0, u_0) \in W_2^1(\Omega), \quad u_0|_{x=0} = u_0|_{x=1} = 0.$$

Тогда существует обобщенное решение задачи (6)–(8), причем $\zeta(x, t)$ строго положительная ограниченная функция.

1. Априорные оценки

Для системы (6) первый энергетический закон сохранения имеет вид

$$\frac{d}{dt} \int_0^1 \int_0^1 \left(\zeta \frac{u^2}{2} + (\zeta \ln \zeta - \zeta + 1) \right) dx dz + \int_0^1 \int_0^1 (\nu_1 u_x^2 + \nu_2 u_z^2) dx dz = 0. \quad (10)$$

Он получается хорошо известным способом умножения первого уравнения (6) на u , уравнения неразрывности на $\ln \zeta$ и, после сложения, интегрирования по области Ω . Этот закон, в частности, гарантирует справедливость априорных оценок

$$\sup_{0 < t < T} \int_0^1 (\zeta \ln \zeta - \zeta + 1) dx \leq C$$

и

$$\sup_{0 < t < T} \int_0^1 \zeta(x, t) \left(\int_0^1 u^2(x, z, t) dz \right) dx \leq C,$$

а следовательно, и

$$\int_0^1 \zeta(\bar{u})^2 dx \leq C,$$

что означает в лагранжевых переменных (которые вводятся ниже в формуле (12))

$$\sup_{0 < \tau < T} \int_0^1 (\bar{u}(\eta, \tau))^2 d\eta \leq C. \quad (11)$$

Здесь и далее за C обозначены различные положительные постоянные, зависящие лишь от начальных данных и области Ω . Функция \bar{u} теперь есть интеграл по z без веса.

$$\bar{u}(x, t) = \int_0^1 u(x, z, t) dz$$

Аналогично,

$$\int_0^T \int_0^1 \int_0^1 (u_x^2 + u_z^2) dz dx dt \leq C$$

и

$$\int_0^T \int_0^1 \zeta \left(\frac{\partial \bar{u}}{\partial \eta} \right)^2 d\eta d\tau \leq C.$$

В технике доказательства глобальных теорем существования для уравнений сжимаемой вязкой жидкости центральное место занимает методика получения априорных оценок для плотности среды (см. [2, 5]). Такая же ситуация имеет место и в рассматриваемом случае, где роль плотности играет функция ζ .

Следуя [5], можно ввести лагранжевы координаты по формулам

$$\begin{cases} \eta(x, t) = \int_0^x \zeta(s, t) ds, \\ \tau = t, \end{cases} \quad (12)$$

и тогда система (5) принимает форму

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial \tau} \left(\frac{1}{\zeta} \right) = \frac{\partial \bar{u}}{\partial \eta} \\ \frac{\partial \bar{u}}{\partial \tau} + \frac{\partial p}{\partial \eta} = \frac{\partial}{\partial \eta} \left(\zeta(1 + \zeta) \frac{\partial \bar{u}}{\partial \eta} \right), \end{cases} \quad (13)$$

где $p \equiv \zeta(1 + p_0)$, а функция $p_0 = p_0(\eta, \tau) \equiv \bar{u}^2 - (\bar{u})^2$ является неотрицательной.

На данном этапе задача состоит в том, чтобы оценить $\zeta(x, t)$ сверху и снизу. Для её решения будем использовать систему уравнений (13) и оценки из предыдущего пункта, а также приемы и методы, разработанные в [12] специально для уравнений вязкого газа с вязкостью, зависящей от плотности. Из первого уравнения системы (13) имеем равенства

$$\zeta^2 \frac{\partial \bar{u}}{\partial \eta} = -\frac{\partial \zeta}{\partial \tau}, \quad \zeta \frac{\partial \bar{u}}{\partial \eta} = -\frac{\partial \ln \zeta}{\partial \tau}.$$

Подставим их во второе и проинтегрируем по τ :

$$\begin{aligned} \frac{\partial \bar{u}}{\partial \tau} + \frac{\partial p}{\partial \eta} &= -\frac{\partial}{\partial \tau} \frac{\partial}{\partial \eta} (\ln \zeta + \zeta), \\ \bar{u} - \bar{u}_0 + \frac{\partial}{\partial \eta} \int_0^\tau p ds &= -\frac{\partial (\ln \zeta + \zeta)}{\partial \eta} + \frac{\partial}{\partial \eta} (\ln \zeta + \zeta)|_{\tau=0}. \end{aligned}$$

Не ограничивая общности, можно принять $\zeta|_{\tau=0} \equiv 1$, тогда приходим к равенству

$$\frac{\partial}{\partial \eta} \left(\ln \zeta + \zeta + \int_0^\tau p ds \right) = \bar{u}_0 - \bar{u}, \quad (14)$$

значит, в силу (11)

$$\sup_{0 < \tau < T} \left\| \frac{\partial}{\partial \eta} (\ln \zeta + \zeta + \int_0^\tau p ds) \right\|_{L^2(0,1)} \leq c.$$

Из (13) имеем

$$\frac{\partial}{\partial \tau} \left(\frac{1}{\zeta} \right) = \frac{\partial \bar{u}}{\partial \eta}.$$

Проинтегрируем это выражение по η от 0 до 1

$$\int_0^1 \frac{\partial}{\partial \tau} \left(\frac{1}{\zeta} \right) d\eta = \bar{u}|_{\eta=1} - \bar{u}|_{\eta=0} = 0,$$

$$\frac{\partial}{\partial \tau} \int_0^1 \frac{1}{\zeta} d\eta = 0.$$

Таким образом, имеем равенство

$$\int_0^1 \frac{1}{\zeta(\eta, \tau)} d\eta = \int_0^1 \frac{1}{\zeta_0(\eta)} d\eta \equiv 1.$$

Отсюда и из непрерывности функции ζ получаем, что

$$\forall \tau \exists \eta_0 = \eta_0(\tau) \text{ такое, что } \zeta(\eta_0(\tau), \tau) = 1.$$

С учетом этого проинтегрируем равенство (14) по η от $\eta_0(\tau)$ до произвольного η

$$\ln \zeta + \zeta + \int_0^\tau p ds = 1 + \int_0^\tau p(\eta_0(\tau), s) ds + \int_{\eta_0}^\eta (\bar{u}_0 - \bar{u}) d\xi,$$

затем проинтегрируем это соотношение и в результате придем к формуле

$$\zeta(\eta, \tau) \exp \left\{ \int_0^\tau p(\eta, s) ds \right\} = Y(\tau) \cdot B(\eta, \tau) \cdot \exp\{-\zeta\}, \quad (15)$$

в которой использованы обозначения

$$Y(\tau) = \exp \left\{ \int_0^\tau p(\eta_0(\tau), s) ds \right\},$$

$$B(\eta, \tau) = \exp \left\{ 1 + \int_{\eta_0}^\eta (\bar{u}_0 - \bar{u}) d\xi \right\}.$$

Функция $B(\eta, \tau)$ ограничена сверху и снизу в силу наличия оценки на \bar{u} в пространстве $L^\infty(0, T; L^2(0, 1))$ (см. (11)). Покажем, что $Y(\tau)$ также ограничена. Заметим, что

$$\int_0^T \max_{0 \leq \eta \leq 1} p_0(\eta, \tau) d\tau \leq C. \quad (16)$$

Это действительно так, потому что

$$\begin{aligned} \max_{0 \leq x \leq 1} p_0(x, t) &\leq \int_0^1 \left| \frac{\partial p_0}{\partial x} \right| dx \leq \int_0^1 \left| 2 \int_0^1 u u_x dz - 2 \int_0^1 u dz \int_0^1 u_z dz \right| dx \\ &\leq c \int_0^1 \int_0^1 (u_x^2 + u_z^2) dx dz. \end{aligned}$$

Умножим (15) на $(1 + p_0(\eta, \tau))$, дополняя левую часть этого выражения до производной по τ от $\exp \left\{ \int_0^\tau p(\eta, s) ds \right\}$, проинтегрируем по τ и тогда придем к равенству

$$\int_0^\tau p(\eta, s) ds = 1 + \int_0^\tau (1 + p_0(\eta, s)) Y(s) B(\eta, s) \exp\{-\zeta(\eta, s)\} ds.$$

Следовательно, (15) принимает вид

$$\zeta \left(1 + \int_0^\tau (1 + p_0) Y(s) B(\eta, s) \exp\{-\zeta(\eta, s)\} ds \right) = Y(\tau) B(\eta, \tau). \quad (17)$$

Если здесь взять $\eta = \eta_0(\tau)$, где $\zeta(\eta_0(\tau), \tau) = 1$, получим сначала неравенство для $Y(\tau)$ снизу

$$0 < \text{const} \leq B^{-1} \leq Y(\tau).$$

А оценка сверху получается из (17) (при $\eta = \eta_0(\tau)$), поскольку это соотношение дает для функции $Y(\tau)$ вполне стандартное неравенство Гронуолла

$$Y(\tau) \leq C \left(1 + \int_0^\tau Y(s) ds \right),$$

из которого, очевидно, следует ограниченность $Y(\tau)$ $Y(\tau) \leq \text{const} < \infty, \forall \tau \in [0, T]$.

После этого, возвращаясь снова к (15), подобным образом последовательно выводим оценки сначала сверху, а затем снизу для функции ζ

$$0 < \zeta_0^{-1} \leq \zeta(\eta, \tau) \leq \zeta_0 < \infty.$$

Из (14) и неравенств, полученных для ζ , имеем оценку для производной

$$\left\| \frac{\partial \zeta}{\partial \eta} \right\|_{L^\infty(0, T; L^2(0, 1))} \leq c. \quad (18)$$

Непосредственно из уравнений системы (13) получаем

$$\left\| \frac{\partial \zeta}{\partial \tau} \right\|_{L^2(0, T; L^2(0, 1))} \leq c,$$

и тогда из уравнения неразрывности системы (6) сразу следует, что

$$\left\| \frac{\partial w}{\partial z} \right\|_{L^2(0, T; L^2(\Omega))} \leq c.$$

Полученных оценок достаточно, чтобы доказать существование обобщенного решения задачи (6)–(8).

2. Доказательство теоремы существования

Чтобы доказать теорему существования решения задачи (6)–(8), будем искать горизонтальную составляющую скорости в виде суммы

$$u(x, z, t) = \bar{u}(x, t) + \tilde{u}(x, z, t), \quad (19)$$

где $\bar{u}(x, z, t)$ так же, как и ранее, есть $\bar{u}(x, t) = \int_0^1 u dz$ — среднее значение по вертикальной координате. Отклонение $\tilde{u}(x, z, t)$ с необходимостью должно удовлетворять условию

$$\int_0^1 \tilde{u}(x, z, t) dz \equiv 0, \quad (20)$$

для всех значений x и t .

Принимая во внимание (20) и то, что $u^2 = \bar{u}^2 + 2\bar{u}\tilde{u} + (\tilde{u})^2$, заключаем, что $\bar{u}^2(x, t) - (\bar{u})^2(x, t) = \int_0^1 (\tilde{u}(x, z, t))^2 dz$. Тогда система уравнений (5) для функции $\bar{u}(x, t)$ переписывается в виде

$$\begin{cases} \frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(\zeta \bar{u}) = 0, \\ \zeta \left(\frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\zeta \left(1 + \int_0^1 (\tilde{u})^2 dz \right) \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left((1 + \zeta) \frac{\bar{u}}{\partial x} \right). \end{cases} \quad (21)$$

Подставим представление (19) в (6) и тогда получим

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial x}(\zeta \tilde{u}) + \zeta \frac{\partial w}{\partial z} = 0, \\ \zeta \left(\frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + \frac{\partial \tilde{u}}{\partial t} + (\bar{u} + \tilde{u}) \frac{\partial}{\partial x}(\bar{u} + \tilde{u}) + w \frac{\partial \tilde{u}}{\partial z} \right) + \frac{\partial \zeta}{\partial x} \left((1 + \zeta) \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\nu_1 \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\nu_2 \frac{\partial \tilde{u}}{\partial z} \right), \\ \frac{\partial \zeta}{\partial z} = 0. \end{cases} \quad (22)$$

Второе уравнение можно записать по-другому

$$\begin{aligned} \zeta \left(\frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\zeta \left(1 + \int_0^1 (\tilde{u})^2 dz \right) \right) - \frac{\partial}{\partial x} \left((1 + \zeta) \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} \right) \\ + \zeta \left(\frac{\partial \tilde{u}}{\partial t} + \tilde{u} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} + \bar{u} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} + \tilde{u} \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} + w \frac{\partial \tilde{u}}{\partial z} \right) \\ - \frac{\partial}{\partial x} \left(\zeta \int_0^1 (\tilde{u})^2 dz \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\nu_1 \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\nu_2 \frac{\partial \tilde{u}}{\partial z} \right), \end{aligned}$$

В результате (22) принимает вид

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial x}(\zeta \tilde{u}) + \zeta \frac{\partial w}{\partial z} = 0, \\ \zeta \left(\frac{\partial \tilde{u}}{\partial t} + \tilde{u} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} + \bar{u} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} + \tilde{u} \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} + w \frac{\partial \tilde{u}}{\partial z} \right) - \frac{\partial}{\partial x} \left(\zeta \int_0^1 (\tilde{u})^2 dz \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\nu_1 \frac{\partial \tilde{u}}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\nu_2 \frac{\partial \tilde{u}}{\partial z} \right), \\ \frac{\partial \zeta}{\partial z} = 0. \end{cases} \quad (23)$$

Если считать функции ζ и \bar{u} известными, то (23) имеет вид гидростатической модели для несжимаемой жидкости (см. [9]). Действительно, если перейти к лагранжевым координатам $\eta : d\eta = \zeta dx$ и заменить $\zeta \tilde{u}$ на v , то первое уравнение принимает форму

$$\frac{\partial v}{\partial \eta} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0.$$

А второе уравнение можно преобразовать к виду

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t}(\zeta \tilde{u}) + \frac{\partial}{\partial x}(\zeta(2\bar{u}\tilde{u} + (\tilde{u})^2)) - \frac{\partial}{\partial x} \left(\zeta \int_0^1 (\tilde{u})^2 dz \right) \\ + \bar{u} \frac{\partial}{\partial z}(\zeta w) + \frac{\partial}{\partial z}(\zeta w \tilde{u}) = (\nu_1 \tilde{u}_x)_x + (\nu_2 \tilde{u}_z)_z, \end{aligned}$$

Построим отображение $A : \tilde{u}_1 \rightarrow \tilde{u}_2$, неподвижная точка которого будет решением (21) и (23).

Пусть K — ограниченное множество в $L^2(0, T; W^{1,2}(\Omega))$, задаваемое первой априорной оценкой (10) для u , а следовательно, и для \tilde{u}

$$K = \{ \tilde{u} \mid \|\tilde{u}\|_{L^2(0, T; W^{1,2}(\Omega))} \leq k = \text{const} < \infty \}.$$

Для данного $\widetilde{u}_1 \in K$ строим решение (ζ, \bar{u}) системы (21). Эта система формально является моделью движения Навье – Стокса для сжимаемой жидкости, и поэтому может быть построено единственное решение так же, как в [5].

Затем подставляем (ζ, \bar{u}) и $w = -\frac{1}{\zeta} \frac{\partial}{\partial x} (\zeta \int_0^1 \widetilde{u}_1 dz)$ в (23). Получаем параболическое уравнение для функции $\widetilde{u} = \widetilde{u}_2$, которую рассматриваем как результат действия отображения $A : \widetilde{u}_1 \rightarrow \widetilde{u}_2$. Решение \widetilde{u}_2 принадлежит пространству $L^2(0, T; W^{2,2}(\Omega)) \cap W^{1,2}(0, T; L^2(\Omega))$ и удовлетворяет оценке вида (10), следовательно, является элементом множества K . Таким образом, все условия теоремы Шаудера о неподвижной точке выполнены, и оператор A имеет хотя бы одну неподвижную точку, что дает существование решения.

ЛИТЕРАТУРА

1. Марчук Г. И. Численные методы в прогнозе погоды. Л.: Гидрометиздат, 1967.
2. Lions P. L. Mathematical topics in fluid mechanics. Compressible models. V. 2. Oxford, 1998.
3. Lewandowski R. Analyse mathématique et océanographie. Masson, 1997.
4. Кочин Н. Е. Об упрощении уравнений гидромеханики для случая общей циркуляции атмосферы // Труды Главной геофизической обсерватории. 1935. Вып. 4. С. 21–45.
5. Антонцев С. Н., Кажихов А. В., Монахов В. Н. Краевые задачи механики неоднородных жидкостей. Новосибирск: Наука, Сиб. отд., 1983.
6. Nash J. Le problème de Cauchy pour les équations différentielles d'un fluide général // Bull. Soc. Math. France. 1962. V. 90, N 4. P. 487–491.
7. Matsumura A., Nishida T. The initial value problem for the equation of motion of viscous and heat-conductive gases // J. Math. Kyoto Univ. 1980. V. 20, N 1. P. 67–104.
8. Bresch D., Gullen-Gonzales F., Masmoudi N., Rodrigues-Bellido M. A. On the uniqueness for the two-dimensional primitive equation // Differ. Integral Equ. 2003. V. 16, N 1. P. 77–94.
9. Bresch D., Kazhikhov A., Lemoine J. On the two-dimensional hydrostatic Navier – Stokes equations // SIAM Journ. Math. Anal. 2004. V. 36, N 3. P. 796–814.
10. Gullen-Gonzales F., Masmoudi N., Rodrigues-Bellido M. A. Anisotropic estimates and strong solutions of the primitive equations // Differ. Integral Equ. 2001. V. 14, N 11. P. 1381–1408.
11. Гатапов Б. В., Кажихов А. В. Существование глобального решения одной модельной задачи динамики атмосферы // Сиб. мат. журн. 2005. Т. 46. С. 1011–1020.
12. Вайгант В. А., Папин А. А. Разрешимость начально-краевой задачи для уравнений баротропного газа с вязкостью, зависящей от плотности // Динамика сплошной среды. 1987. Вып. 79. С. 3–9.

Гатапов Баир Васильевич

Россия, Новосибирск, Новосибирский государственный университет
gataпов@ngs.ru

Кажихов Александр Васильевич

Россия, Новосибирск, Институт гидродинамики им. М. А. Лаврентьева СО РАН
kazhikhov@hydro.nsc.ru