

УДК 517.9

## К ТЕОРИИ НЕКЛАССИЧЕСКИХ СИНГУЛЯРНЫХ ИНТЕГРАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ НА КУСОЧНО-ГЛАДКОЙ КРИВОЙ

В. Е. Солдатов

В работе изучена фредгольмова разрешимость неклассических сингулярных интегральных уравнений на кусочно-гладкой кривой. Установлена также асимптотика степенно-логарифмического характера решений этих уравнений вблизи особых точек кривой.

Рассмотрим на ориентируемой кусочно-гладкой кривой  $\Gamma$  сингулярное интегральное уравнение

$$a(t_0)\varphi(t_0) + \frac{1}{\pi i} \int_{\Gamma} \frac{b(t_0, t)}{t - t_0} \varphi(t) dt = f(t_0), \quad t_0 \in \Gamma, \quad (1)$$

с кусочно-непрерывными коэффициентами  $a$  и  $b$ . В случае, когда функция  $b$  представима в виде

$$b(t_0, t) \equiv b(t_0), \quad (2)$$

это уравнение относится к классическому типу. Теория его разрешимости заложена в трудах Н. И. Мусхелишвили, И. Н. Векуа и их последователей [1]. В данной работе вопросы фредгольмовой разрешимости уравнения (1) изучим при более широких предположениях относительно функции  $b$ .

Как и в [1] все рассмотрения будут вестись в весовых классах Гельдера. Пусть конечное множество  $F \subseteq \Gamma$  содержит все угловые точки  $\Gamma$ , так что кривая  $\Gamma \setminus F$  является гладкой и ее связные компоненты гомеоморфны либо окружности, либо открытому интервалу прямой. Исходя из класса  $H(E)$  непрерывных по Гельдеру на множестве  $E$  функций, рассмотрим на  $\Gamma$  классы функций  $H_{+0}(\Gamma, F) \subseteq H_{-0}(\Gamma, F)$ . Первый из них состоит из функций  $\varphi \in H(\Gamma)$ , обращающихся в нуль в точках  $\tau \in F$ . Класс  $H_{-0}$  состоит из функций  $\varphi(t)$ , удовлетворяющих условию

$$\rho_{\lambda}(t)\varphi(t) \in H_{+0}, \quad \rho_{\lambda}(t) = \prod_{\tau \in F} |t - \tau|^{\lambda_{\tau}},$$

для любого весового порядка  $\lambda = (\lambda_{\tau}) > 0$ . Таким образом, функции  $\varphi \in H_{-0}$  допускают в точках  $\tau \in F$  особенности логарифмического характера. Весовые классы  $H_{\lambda \pm 0}$  по определению состоят из функций  $\varphi$ , для которых  $\rho_{-\lambda}\varphi \in H_{\pm 0}$ . Ниже они рассматриваются для весовых порядков  $-1 < \lambda < 0$ .

Коэффициент  $a$  в (1) рассматривается в классе  $\hat{H} = \hat{H}(\Gamma, F)$  кусочно-непрерывных по Гельдеру функций с возможными разрывами в точках  $\tau \in F$ . Более точно,  $a \in H(L)$  для любой гладкой дуги  $L \subseteq \Gamma$ , не содержащей внутри точек из  $F$ . Аналогичный смысл имеет класс  $\hat{H} = \hat{H}(\Gamma \times \Gamma, F)$  для функции  $b(t_0, t)$  двух

переменных в (1). Более общий класс  $\hat{H}_* = \hat{H}_*(\Gamma \times \Gamma, F)$  определяется следующим образом:  $b(t_0, t) \in H(L_0 \times L)$  при  $L_0 \cap L = \emptyset$  и

$$b(t_0, t) = b_\tau(t_0, t)h_\tau \left( \frac{|t_0 - \tau|}{|t - \tau|} \right), \quad L_0 \cap L = \{\tau\}, \quad (3)$$

в окрестности точки  $\tau \in F$ , где  $b_\tau \in H(L_0 \times L)$ , а функция  $h_\tau$  ограничена на полусоси и принадлежит  $H[\delta, \delta^{-1}]$  для любого  $\delta > 0$ . Заметим, что для элементов  $b$  этого класса функция  $b(t, t)$  одной переменной принадлежит  $\hat{H}$ .

Пусть кривая  $\Gamma$  является кусочно-ляпуновской без точек возврата, а уравнение (1) принадлежит к нормальному типу. Последнее означает, что функции

$$c^\pm(t) = a(t) \pm b(t, t) \quad (4)$$

обратимы в классе  $\hat{H}$ , т. е.  $\det c^\pm(t) \neq 0$  всюду на  $\Gamma \setminus F$ , включая предельные значения в точках  $\tau \in F$ . В этом случае можно ввести непрерывную ветвь  $h = \ln \det[(c^+)^{-1}c^-]$  на  $\Gamma \setminus F$ , которая, очевидно, кусочно-непрерывна на  $\Gamma$  и принадлежит классу  $\hat{H}(\Gamma, F)$ . Тогда комплексное число

$$\text{Ind}_\Gamma c = \frac{1}{2\pi i} [\ln \det c]_\Gamma, \quad c = (c^+)^{-1}c^-, \quad (5)$$

где берется сумма приращений функции  $h$  вдоль связных компонент  $\Gamma \setminus F$  в соответствии с их ориентацией, не зависит от выбора этой ветви. Это число естественно называть индексом Коши матрицы-функции  $c$  на  $\Gamma$ .

В принятом предположении  $a(t_0) \in \hat{H}$ ,  $b(t_0, t) \in \hat{H}_*$  оператор уравнения (1) инвариантен в классах  $H_{\lambda-0}$ ,  $-1 < \lambda \leq 0$ , и  $H_{\lambda+0}$ ,  $-1 \leq \lambda < 0$ . Критерий фредгольмовости уравнения (1) в этих классах и формула его индекса описаны в [2]. Основным результатом формулируется в терминах так называемого конечного символа. Удобно все рассмотрения вести для векторного случая, когда функция  $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_l) \in H_{\lambda \pm 0}$  является  $l$ -вектор-функцией, а коэффициенты  $a(t_0) \in \hat{H}$ ,  $b(t_0, t) \in \hat{H}$  представляют собой  $l \times l$ -матрицы-функции. При этом в представлении (3) функции  $h_\tau$  предполагаются скалярными.

В малой окрестности точки  $\tau \in F$  кривая  $\Gamma$  состоит из конечного числа гладких дуг  $\Gamma_{\tau,k}$ ,  $1 \leq k \leq n_\tau$ , с общим концом  $\tau$ , которые ориентируем от  $\tau$  в сторону вторых концов этих дуг. Удобно нумерацию этих дуг (при  $n_\tau \geq 3$ ) выбирать в порядке обхода вокруг  $\tau$  против часовой стрелки. Связь с исходной ориентацией кривой  $\Gamma$  описывается сигнатурой  $\varepsilon_{\tau,k} = \pm 1$ , где выбирается верхний знак, если ориентации  $\Gamma$  и  $\Gamma_{\tau,k}$  противоположны, и нижний знак в противном случае. Пусть  $q_{\tau,k} \in \mathbb{C}$  есть единичный касательный вектор к дуге  $\Gamma_{\tau,k}$  в точке  $\tau$ , выбранный в соответствии с ее ориентацией. По предположению  $\tau$  не является точкой возврата кривой  $\Gamma$ , так что вектора  $q_{\tau,k}$  попарно различны.

Сужение функции  $\varphi(t)$ ,  $t \in \Gamma$ , на дугу  $L = \Gamma_{\tau,k}$  обозначим  $\varphi_{\tau,k}$ . Применительно к коэффициенту  $a$  это сужение  $a_{\tau,k}$  принадлежит, очевидно,  $H(\Gamma_{\tau,k})$ . Аналогичным образом в представлении (3) полагаем  $b_{\tau,jk}(t_0, t) = b_\tau(t_0, t)$ ,  $h_{\tau,jk}(s) = h_\tau(s)$  для  $L_0 = \Gamma_{\tau,j}$ ,  $L = \Gamma_{\tau,k}$ . В этих обозначениях конечный символ уравнения (1) в точке  $\tau$  представляет собой блочную  $n_\tau \times n_\tau$ -матрицу-функцию  $X_\tau(\zeta)$ , заданную и аналитическую в полосе  $-1 < \text{Re } \zeta < 0$ , с элементами

$$X_{\tau,jk}(\zeta) = a_{\tau,j}(\tau)\delta_{jk} - \varepsilon_{\tau,j} \frac{b_{\tau,jk}(\tau, \tau)}{\pi i} \int_0^{+\infty} s^{-\zeta-1} \frac{h_{\tau,jk}(s)q_{\tau,k}}{q_{\tau,k} - q_{\tau,j}s} ds,$$

где  $\delta_{jk}$  есть символ Кронекера.

Хорошо известно [3], что

$$\frac{1}{\pi i} \int_0^{+\infty} s^{-\zeta-1} \frac{q_1 ds}{q_1 - q_2 s} = \begin{cases} i \operatorname{ctg} \pi \zeta, & q_1 = q_2, \\ ie^{i\theta\zeta} \sin^{-1} \pi \zeta, & q_1 \neq q_2, \end{cases} \quad (6)$$

где  $\theta = \arg(-q_2/q_1)$ ,  $|\theta| < \pi$ .

Обозначим  $\Delta_\tau$  множество нулей функции  $\det X_\tau$  в полосе  $-1 < \operatorname{Re} \zeta < 0$ . Пусть  $s_\tau(\zeta)$  и  $r_\tau(\zeta)$  означают порядок нуля и полюса, соответственно, функций  $\det X_\tau$  и  $X_\tau^{-1}$  в точке  $\zeta \in \Delta_\tau$ . Таким образом,  $0 < r_\tau(\zeta) \leq s_\tau(\zeta)$ ,  $\zeta \in \Delta_\tau$ .

Поскольку функция  $[h_{\tau,jj}(s) - 1]/(1-s)$  интегрируема в окрестности  $s = 1$  и  $i \operatorname{ctg} \zeta \rightarrow \pm 1$  при  $\operatorname{Im} \zeta \rightarrow \pm \infty$ , асимптотическое поведение концевых символов на прямой  $\operatorname{Re} \zeta = \lambda_\tau$  описывается равенствами

$$\lim_{\operatorname{Im} \zeta \rightarrow \pm \infty} X_{\tau,jk}(\zeta) = \delta_{jk} \begin{cases} c_{\tau,k}^\pm(\tau), & \varepsilon_{\tau,k} = -1, \\ c_{\tau,k}^\mp(\tau), & \varepsilon_{\tau,k} = 1. \end{cases} \quad (7)$$

В частности, проекция  $\Delta_\tau$  на вещественную ось есть дискретное множество и найдется столь малое  $\delta > 0$ , что  $\Delta_\tau$  расположено вне полосы  $-\delta \leq \operatorname{Re} \zeta < 0$ . Исходя из непрерывной ветви логарифма  $\ln \det X_\tau(\zeta)$  на прямой  $\operatorname{Re} \zeta = -\delta$ , можем ввести комплексное число

$$\operatorname{Ind} X_\tau = \frac{1}{2\pi i} [(\ln \det X_\tau)(-\delta + i\infty) - (\ln \det X_\tau)(-\delta - i\infty)]. \quad (8)$$

В силу (7) оно связано с концевыми значениями функций (4) в точке  $\tau$  соотношением

$$\operatorname{Ind} X_\tau = \frac{1}{2\pi i} \sum_{k=1}^{n_\tau} \varepsilon_{\tau,k} [\ln \det c_{\tau,k}^+ - \ln \det c_{\tau,k}^-] + \text{целое число}. \quad (9)$$

С уравнением (1) тесно связано союзное однородное уравнение

$$a^\top(t_0)\psi(t_0) - \frac{1}{\pi i} \int_\Gamma \frac{b^\top(t_0, t)}{t - t_0} \psi(t) dt = 0, \quad t_0 \in \Gamma, \quad (1')$$

где  $\top$  означает символ матричного транспонирования. Свойство союзности определяется по отношению к билинейной форме

$$\langle \varphi, \psi \rangle = \int_\Gamma \varphi(t) \psi(t) dt,$$

где под  $\varphi(t)\psi(t)$  понимается скалярное произведение  $\varphi_1(t)\psi_1(t) + \dots + \varphi_l(t)\psi_l(t)$  векторов. Эта форма имеет смысл для любых  $\varphi \in H_{\lambda \pm 0}$  и  $\psi \in H_{-\lambda-1 \mp 0}$ , поскольку произведение двух функций, одна из которых принадлежит  $H-0$ , а вторая —  $H+0$ , также принадлежит  $H+0$ . Если линейные операторы  $N$  и  $N'$  определяются левыми частями (1) и (1'), соответственно, то имеем тождество

$$\langle N\varphi, \psi \rangle = \langle \varphi, N'\psi \rangle,$$

выражающее свойство союзности рассматриваемых уравнений.

Союзное уравнение принадлежит к тому же типу, что и исходное, т. е.  $a^\top \in \hat{H}$ ,  $b^\top(t_0, t) \in \hat{H}_*$ . В частности, для него также определена матрица  $X'_\tau(\zeta)$  концевых символов. Нетрудно проверить, что матрицы  $X$  и  $X'$  связаны соотношением  $X'_\tau(\zeta) = X_\tau^\top(-\zeta - 1)$ . Таким образом, преобразование  $\zeta \rightarrow -\zeta - 1$ , оставляющее полосу  $-1 < \operatorname{Re} \zeta < 0$  инвариантной, переводит множество  $\Delta$  на соответствующее множество  $\Delta'$  и аналогичным свойством обладают характеристики  $s(\zeta)$  и  $r(\zeta)$ .

**Теорема 1.** Для любого  $-1 < \lambda \leq 0$  пространство решений однородного уравнения (1) в классе  $H_{\lambda-0}$  конечномерно, а неоднородное уравнение разрешимо тогда и только тогда, когда выполнены условия ортогональности  $\langle f, \psi \rangle = 0$  решениям  $\psi \in H_{-\lambda-1+0}$  однородного союзного уравнения (1'). При этом в обозначениях (5), (8) размерности  $k$  и  $k'$  конечномерных пространств  $\{\varphi \in H_{\lambda-0}, N\varphi = 0\}$  и  $\{\psi \in H_{-\lambda-1+0}, N'\psi = 0\}$  связаны соотношением

$$k - k' = \text{Ind}_{\Gamma} c - \sum_{\tau \in F} \text{Ind } X_{\tau} + \sum_{\tau \in F} \sum_{\zeta \in \Delta_{\tau}(\lambda_{\tau}-0)} s_{\tau}(\zeta), \quad (10)$$

где  $\Delta_{\tau}(\lambda_{\tau}-0)$  есть пересечение множества  $\Delta_{\tau}$  с полосой  $\lambda_{\tau} \leq \text{Re } \zeta < 0$ .

Аналогичные утверждения справедливы для уравнения (1) в классе  $H_{\lambda+0}$ ,  $-1 \leq \lambda < 0$ , по отношению к союзному классу  $H_{-\lambda-1-0}$  и равенству (10), в котором последняя сумма берется по пересечению  $\Delta_{\tau}(\lambda_{\tau}+0)$  множества  $\Delta_{\tau}$  с полосой  $\lambda_{\tau} < \text{Re } \zeta < 0$ .

Заметим, что индекс Коши (5) можно переписать в форме

$$\text{Ind}_{\Gamma} c = \frac{1}{2\pi i} \sum_{\tau \in F} \sum_{j=1}^{n_{\tau}} \varepsilon_{\tau,j} (\ln \det c)_{\tau,j}(\tau),$$

поэтому в соответствии с (9) правая часть (10) является целым числом.

Теорема 1 является непосредственным следствием теоремы п. 7.1 из [2], примененной к оператору  $N$  уравнения (1). Возможность этого применения обеспечивается принятыми предположениями и замечанием (i) п. 11.2 из [2].

Согласно п. 7.3 из [2], эту теорему можно дополнить описанием асимптотического поведения решений  $\varphi \in H_{\lambda-0}$ ,  $-1 < \lambda < 0$ , сингулярного уравнения (1) вблизи фиксированной точки  $\tau \in F$ . Пусть  $\Gamma_{\tau}$  есть объединение дуг  $\Gamma_{\tau,k}$  и  $\Delta_{\tau}(\lambda_{\tau})$  означает пересечение множества  $\Delta_{\tau}$  с прямой  $\text{Re } \zeta = \lambda_{\tau}$ .

**Теорема 2.** Пусть  $-1 < \lambda_{\tau} < 0$  и правая часть  $f \in H_{\lambda-0}$  уравнения (1) принадлежит классу  $H_{\lambda_{\tau}+0}(\Gamma_{\tau}, \tau)$ . Тогда функция  $\varphi \in H_{\lambda-0}$  при  $\Delta_{\tau}(\lambda_{\tau}) = \emptyset$  обладает этим же свойством, а в общем случае допускает разложение

$$\varphi(t) = \sum_{\zeta \in \Delta_{\tau}(\lambda_{\tau})} |t - \tau|^{\zeta} p_{\zeta,k}(\ln |t - \tau|) + \varphi_k(t), \quad t \in \Gamma_{\tau,k}, \quad (11)$$

где  $\varphi_k \in H_{\lambda_{\tau}+0}(\Gamma_{\tau,k}, \tau)$  и  $p_{\zeta,k}$  являются некоторыми многочленами степени не выше  $r_{\tau}(\zeta) - 1$ .

Из этой теоремы, в частности, следует, что каждое решение  $\varphi \in H_{-1+0}$  однородного уравнения (1) допускает разложение вида (11) с некоторым  $\lambda_{\tau}$ , принадлежащим проекции множества  $\Delta_{\tau}$  на вещественную ось. Нужно только принять во внимание, что класс  $H_{\nu+0}$  совпадает с объединением  $H_{\nu+\varepsilon+0}$  по  $\varepsilon > 0$ .

Проекция множества  $\Delta_{\tau}$  на действительную ось содержится в интервале  $(-1, 0)$  и может иметь концы этого интервала своими предельными точками. Предположим, что в окрестности  $\tau$  функция  $b(t_0, t)$  удовлетворяет следующему дополнительному требованию: в представлении (3) функция  $h_{\tau}(s)$ ,  $s > 0$ , удовлетворяет условию Гельдера вплоть до  $s = 0$ , так что  $h_{\tau} \in H[0, n]$  для любого  $n > 0$ . Тогда с учетом (6) матрица-функция  $X_{\tau}(\zeta)$  мероморфно продолжается в полосу  $-1 < \text{Re } \zeta < \varepsilon$  с некоторым  $\varepsilon > 0$  и допускает единственный полюс в точке  $\zeta = 0$ , причем его порядок не превосходит 1. В этом случае теорему 2 можно дополнить аналогичным результатом по отношению к случаю  $\lambda_{\tau} = 0$ . С этой целью обозначим  $\Delta_{\tau}(0)$  множество нулей функции  $\det X_{\tau}(\zeta)$  на прямой  $\text{Re } \zeta = 0$ , исключая точку  $\zeta = 0$  (где эта функция может допускать полюс). Пусть характеристики  $s_{\tau}(\zeta)$  и  $r_{\tau}(\zeta)$  для  $\zeta \in \Delta_{\tau}(0)$  означают то же, что и выше. Удобно  $r_{\tau}$  доопределить

также в точке  $\zeta = 0$ , считая  $r_\tau(0) = 0$  в случае, когда эта точка не является полюсом для  $X_\tau^{-1}$ . Тогда результаты п. 7.3 из [2] приводят к следующему аналогу теоремы 2.

**Теорема 3.** Пусть  $\lambda_\tau = 0$  и правая часть уравнения (1) принадлежит классу  $\hat{H}(\Gamma_\tau, \tau)$ . Тогда имеет место разложение (11), где  $\varphi_k \in H(\Gamma_{\tau,k})$ , а степени многочленов  $p_{\zeta,k}$  не превосходят  $r_\tau(\zeta) - 1$ , если  $\zeta \neq 0$ , и  $r_\tau(0)$ , если  $\zeta = 0$ .

Из этой теоремы, в частности, следует, что если  $\det X_\tau(\zeta) \neq 0$  при  $\operatorname{Re} \zeta = 0$ ,  $\zeta \neq 0$ , и матрица-функция  $X_\tau^{-1}$  допускает в точке  $\zeta = 0$  полюс порядка не выше 1 (т. е. если  $\Delta_\tau(0) \subseteq \{0\}$  и  $r_\tau(0) \leq 1$ ), то любое решение  $\varphi \in H_{-0}$  уравнения (1), правая часть  $f$  которого принадлежит классу  $\hat{H}(\Gamma_\tau, \tau)$ , допускает разложение

$$\varphi(t) = c_k \ln |t - \tau| + \varphi_k(t), \quad t \in \Gamma_{\tau,k},$$

с некоторыми  $c_k \in \mathbb{C}^l$  и функцией  $\varphi_k \in H(\Gamma_{\tau,k})$ . Если дополнительно  $r_\tau(0) = 0$ , то все  $c_k$  в этом разложении равны нулю, т. е. функция  $\varphi$  также принадлежит классу  $\hat{H}(\Gamma_\tau, \tau)$ . Следуя [1], точки  $\tau \in F$  этого типа назовем неособенными (по отношению к рассматриваемому уравнению).

Рассмотрим подробнее случай, когда  $b(t_0, t) \in \hat{H}(\Gamma \times \Gamma, F)$ . В этом случае в (3) можем положить  $h_\tau = 1$  и в соответствии с (2) для элементов концевых символов имеем явные выражения

$$X_{\tau,jk}(\zeta) = \begin{cases} a_{\tau,k}(\tau) - i\varepsilon_{\tau,k} b_{\tau,kk}(\tau, \tau) \operatorname{ctg} \pi \zeta, & j = k, \\ -i\varepsilon_{\tau,k} b_{\tau,kj}(\tau, \tau) (-q_{\tau,j} q_{\tau,k}^{-1})^\zeta \sin^{-1} \pi \zeta, & j \neq k, \end{cases}$$

где ветвь степенной функции  $q^\zeta$  фиксируется условием  $|\arg q| < \pi$ . Опуская временно символ  $\tau$  в обозначениях, выберем аргументы  $\theta_j = \arg q_j$  единичных векторов  $q_j$  по условию  $\theta_1 < \theta_2 < \dots < \theta_n < \theta_1 + 2\pi$ , что в силу принятой нумерации дуг  $\Gamma_j$  возможно. Тогда

$$(-q_j q_k^{-1})^\zeta = \begin{cases} q_j^\zeta q_k^{-\zeta} e^{\pi i \zeta}, & j < k, \\ q_j^\zeta q_k^{-\zeta} e^{-\pi i \zeta}, & j > k. \end{cases}$$

Положим для краткости  $z = e^{2\pi i \zeta}$  и воспользуемся очевидными соотношениями

$$\frac{i}{\sin \pi \zeta} = -\frac{2e^{\pi i \zeta}}{z - 1}, \quad i \operatorname{ctg} \pi \zeta = -\frac{z + 1}{z - 1}.$$

Тогда для концевых символов получим выражение

$$q^{-\zeta} X_\tau(\zeta) q^\zeta = (z - 1)^{-1} (z C_\tau^+ - C_\tau^-), \quad q^\zeta = \operatorname{diag} (q_1^\zeta, \dots, q_n^\zeta), \quad (12)$$

с постоянными блочно-треугольными  $n_\tau \times n_\tau$ -матрицами  $C_\tau^\pm$ , которые в обозначениях (4) определяются равенствами

$$C_{\tau,jk}^+ = \begin{cases} c_{\tau,k}^\pm(\tau), & j = k, \\ \pm 2b_{\tau,jk}(\tau, \tau), & j < k, \\ 0, & j > k, \end{cases} \quad C_{\tau,jk}^- = \begin{cases} c_{\tau,k}^\mp(\tau), & j = k, \\ 0, & j < k, \\ \mp 2b_{\tau,jk}(\tau, \tau), & j > k, \end{cases}$$

знаки в правых частях которых совпадают со знаком  $\varepsilon_{\tau,k}$ .

Поскольку

$$\det C_\tau^\pm = \prod_{k, \varepsilon_k=1} \det c_{\tau,k}^\pm \prod_{k, \varepsilon_k=-1} \det c_{\tau,k}^\mp \neq 0, \quad (13)$$

можем ввести матрицу

$$D_\tau = (C_\tau^+)^{-1} C_\tau^-.$$

Обозначим  $\sigma(D)$  множество собственных значений матрицы  $D$  и пусть  $s(\nu; D)$  и  $r(\nu; D)$  означают, соответственно, кратность и порядок собственного значения  $\nu$ , т. е. его кратность в характеристическом и минимальном многочленах этой матрицы. Для  $\nu = 1$  также полагаем  $r(1; D) = 0$  и в случае, когда  $\nu = 1 \notin \sigma(D)$ . В принятых обозначениях из (12) заключаем, что  $\Delta_\tau$  совпадает с множеством  $\{\zeta, e^{2\pi i\zeta} \in \sigma(D_\tau)\}$  и

$$s_\tau(\zeta) = s(e^{2\pi i\zeta}; D_\tau), \quad r_\tau(\zeta) = \begin{cases} r(e^{2\pi i\zeta}; D_\tau), & \zeta \neq 0, \\ \max[0, r(1; D_\tau) - 1], & \zeta = 0. \end{cases} \quad (14)$$

В частности, определение неособенного узла  $\tau$  сводится к тому, чтобы матрица  $C_\tau$  не имела положительных собственных значений, отличных от 1, а порядок возможного собственного значения  $\nu = 1$  не превосходил единицы.

Легко также вычислить и индекс (8) в рассматриваемом случае. В самом деле, из (12) следует, что

$$\det X_\tau(\zeta) = (\det C_\tau^+) \prod_{\nu \in \sigma(D_\tau)} \left( \frac{z - \nu}{z - 1} \right)^{s(\nu)}, \quad z = e^{2\pi i\zeta}.$$

Выберем  $\theta$  по условию  $0 \leq \arg \nu < \theta < 2\pi$ ,  $\nu \in \sigma(D_\tau)$ . Поскольку приращение

$$\ln \left( \frac{z - \nu}{z - 1} \right) \Big|_\infty^0$$

вдоль луча  $\arg z = \theta$  равно  $i \arg \nu$ , отсюда следует формула

$$\text{Ind } X_\tau = \frac{1}{2\pi} \sum_{\nu \in \sigma(D_\tau)} s(\nu; D_\tau) \arg \nu, \quad 0 \leq \arg \nu < 2\pi. \quad (15)$$

Исходя из матрицы-функции  $c = (c^+)^{-1}c^-$  на  $\Gamma$ , положим

$$d_\tau = \prod_{j=1}^{n_\tau} [c_{\tau,j}(\tau)]^{\varepsilon_{\tau,j}} \in \mathbb{C}^{l \times l}. \quad (16)$$

В силу (13) ее определитель совпадает с  $\det D_\tau$ .

Рассмотрим классический случай, когда выполнено условие (2). Очевидно, можем ограничиться случаем, когда  $b(t_0, t) = b(t_0)$  не зависит от  $t$ . Согласно [4] в этом случае собственные значения  $\nu \neq 1$  матриц  $D_\tau$  и  $d_\tau$  совпадают, причем

$$\begin{aligned} s(\nu; D_\tau) &= s(\nu; d_\tau), \quad r(\nu; D_\tau) = r(\nu; d_\tau), \quad \nu \neq 1, \\ r(1; D_\tau) &\leq r(1; d_\tau) + 1. \end{aligned} \quad (17)$$

В качестве иллюстрации дадим явное описание всех объектов, связанных с концевым символом, в следующем частном случае.

**Лемма 1.** Пусть  $l \times l$ -матрица-функция  $b(t_0, t)$  принадлежит классу  $\hat{H}(\Gamma \times \Gamma, F)$ . Пусть  $n_\tau = 2$ ,  $\varepsilon_{\tau,1} = -\varepsilon_{\tau,2} = 1$ ,  $a_{\tau,1} = a_{\tau,2} = 0$  в фиксированной точке  $\tau \in F$  и  $\beta_\tau = b_{11}^{-1}(\tau, \tau)b_{12}(\tau, \tau)b_{22}^{-1}(\tau, \tau)b_{21}(\tau, \tau)$ . Тогда множество  $\Delta_\tau$  состоит из всех точек  $\zeta \neq 0$  полосы  $-1 < \text{Re} \zeta \leq 0$ , для которых  $\cos^2 \pi \zeta \in \sigma(\beta_\tau)$ , характеристики

$$s_\tau(\zeta) = \begin{cases} s(\cos^2 \pi \zeta; \beta_\tau), & \zeta \neq 1/2, \\ 2s(0; \beta_\tau), & \zeta = 1/2, \end{cases} \quad (18)$$

$$r_\tau(\zeta) = \begin{cases} r(\cos^2 \pi \zeta; \beta_\tau), & \zeta \neq 0, 1/2, \\ 2r(0; \beta_\tau) - 1, & \zeta = 1/2, \\ \max[0, 2r(1; \beta_\tau) - s], & \zeta = 0, 0 \leq s \leq 2, \end{cases} \quad (19)$$

и справедливо равенство

$$\text{Ind } X_\tau = l - l_\tau, \quad (20)$$

где  $l_\tau$  означает число всех собственных значений матрицы  $\beta_\tau$  на полуоси  $[1, +\infty)$ , взятое с учетом их кратности.

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Опуская символ  $\tau$  в обозначениях, рассмотрим матрицы  $C^\pm$ , фигурирующие в (12). В принятых предположениях они принимают следующий вид

$$C^+ = \begin{pmatrix} b_{11} & -2b_{12} \\ 0 & -b_{22} \end{pmatrix}, \quad C^- = \begin{pmatrix} -b_{11} & 0 \\ -2b_{21} & b_{22} \end{pmatrix},$$

где для краткости положено  $b_{jk} = b_{\tau,jk}(\tau, \tau)$ . Выделяя слева от этих матриц диагональный множитель  $\text{diag}(b_{11}, b_{22})$  и полагая

$$\beta_1 = b_{11}^{-1}b_{12}, \quad \beta_2 = b_{22}^{-1}b_{21} \in \mathbb{C}^{l \times l},$$

получим

$$D = (C^+)^{-1}C^- = \begin{pmatrix} -1 + 4\beta_1\beta_2 & -2\beta_1 \\ 2\beta_2 & -1 \end{pmatrix}.$$

Нетрудно найти спектр  $\sigma(D)$  и спектральные характеристики  $s(\nu; D)$  и  $r(\nu; D)$  матрицы  $D$ . С этой целью заметим, что

$$(z - D) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2\beta_2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z + 1 & 2\beta_1 \\ 2z\beta_2 & z + 1 \end{pmatrix}.$$

В частности,

$$\det(z - D) = \det p(z), \quad p(z) = (z + 1)^2 - 4z\beta_1\beta_2. \quad (21)$$

Обращая систему уравнений

$$(z + 1)\xi_1 + 2\beta_1\xi_2 = \eta_1, \quad 2z\beta_2\xi_1 + (z + 1)\xi_2 = \eta_2,$$

приходим к также равенству

$$(z - D)^{-1} = \begin{pmatrix} (z + 1)p^{-1}(z) & -2p^{-1}(z)\beta_1 \\ 2\beta_2p^{-1}(z) & (z + 1)^{-1}[1 - 4\beta_2p^{-1}(z)\beta_1] \end{pmatrix}. \quad (22)$$

В обозначениях леммы произведение  $\beta_1\beta_2 = \beta$ , кроме того,  $\det D = 1$  и, значит, функция  $1/z$  определена в окрестности  $\sigma(D)$ . Равенство (21) показывает, что преобразование

$$z \rightarrow \gamma(z) = \frac{(z + 1)^2}{4z}$$

переводит  $\sigma(D)$  на  $\sigma(\beta)$ , причем

$$s(z; D) = \begin{cases} s[\gamma(z); \beta], & z \neq \pm 1, \\ 2s[\gamma(z); \beta], & z = \pm 1, \end{cases}$$

Здесь учтено, что уравнение  $\gamma(z) = w$  для  $w \neq 0, 1$  имеет два различных корня  $\nu_1, \nu_2$ , и имеет один кратный корень  $\nu = -1$  и  $\nu = 1$  для, соответственно,  $w = 0$

и  $w = 1$ . Поскольку  $\gamma(e^{2\pi\zeta}) = \cos^2 \zeta$ , совместно с первым равенством (14) отсюда следует (18).

Заметим, что корни  $\nu_{1,2}$  уравнения  $\gamma(z) = w$  не лежат на положительной полуоси тогда и только тогда, когда  $w$  не лежит на полуоси  $[1, +\infty)$ . В этом случае сумма  $\arg \nu_1 + \arg \nu_2$ , где  $0 < \arg \nu_j < 2\pi$ , в точности равна  $2\pi$ , поскольку произведение  $\nu_1 \nu_2 = 1$ . Это верно и по отношению к корню  $\nu = -1$  уравнения  $\gamma(z) = 0$  с учетом его двойной кратности. Таким образом,

$$\frac{1}{2\pi} \sum_{\nu \in \sigma(D)} s(\nu; D) \arg \nu = \sum_{w \in \sigma_0(\beta)} s(w; \beta), \quad 0 \leq \arg \nu < 2\pi,$$

где  $\sigma_0(\beta)$  есть часть  $\sigma(\beta)$ , лежащая вне полуоси  $[1, +\infty)$ . Поскольку сумма всех  $s(w, \beta)$  равна  $l$ , совместно с (15) отсюда следует (20).

Обратимся к оставшемуся равенству (19) леммы. В соответствии с (14) достаточно убедиться, что

$$r(z; D) = \begin{cases} r[\gamma(z); \beta], & z \neq \pm 1, \\ 2r(1; \beta), & z = 1, \\ 2r(0; \beta) + 1 - s, & z = -1, 0 \leq s \leq 2. \end{cases} \quad (23)$$

Пусть  $\nu = -1 \in \sigma(D)$ , т. е.  $w = 0 \in \sigma(\beta)$ . Тогда по определению матрица-функция  $(w - \beta)^{-1}$  в точке  $w = 0$  имеет полюс порядка  $r(0; \beta)$ , или, что равносильно, представима в виде  $(w - \beta)^{-1} = w^{r(0; \beta)} h(w)$ , где  $h$  аналитична в окрестности  $w = 0$  и  $h(0) \neq 0$ . Подставляя в это разложение в выражение (21) для  $p(z)$ , получим представление  $p(z) = (z + 1)^{2r(0; \beta)} g(z)$ , где  $g$  аналитична в окрестности  $z = -1$  и  $g(-1) \neq 0$ . Согласно (22) отсюда приходим к аналогичному представлению

$$(z - D)^{-1} = (z + 1)^{2r(0; \beta) + 1} G(z), \quad G(-1) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -4\beta_2 g(-1)\beta_1 \end{pmatrix}.$$

Если  $-4\beta_2 g(-1)\beta_1 = 0$ , то из тех же соображений

$$(z - D)^{-1} = (z + 1)^{2r(0; \beta)} G(z), \quad G(-1) = \begin{pmatrix} 0 & -2g(-1)\beta_1 \\ 2\beta_2 g(-1) & -4\beta_2 g'(-1)\beta_1 \end{pmatrix}.$$

Наконец, если  $g(-1)\beta_1 = \beta_2 g(-1) = \beta_2 g'(-1)\beta_1 = 0$ , то

$$(z - D)^{-1} = (z + 1)^{2r(0; \beta) - 1} G(z),$$

где  $[G(-1)]_{11} = g(-1) \neq 0$ . Тем самым соответствующее равенство в (23) установлено. Остальные равенства доказываются аналогично.

Особо отметим частный случай, когда  $\beta = 1$ . Лемма показывает, что тогда  $\Delta_\tau = \emptyset$ ,  $r_\tau(0) = 1$  и  $\text{Ind } X_\tau = 0$ . Указанный случай реализуется, например, когда  $b$  удовлетворяет условию (2). Заметим, что в этом случае (23) согласуется с (17).

Условия леммы, например, выполняются, когда коэффициент  $a(t) = 0$ , а множество  $F$  состоит из единственной точки  $\tau$ . В частности, кривая  $\Gamma$  в этом случае является контуром.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Мухелишвили Н. И. Сингулярные интегральные уравнения. М.: Наука, 1968.
2. Солдатов А. П. Одномерные сингулярные операторы и краевые задачи теории функций. М.: Высшая школа, 1991.



3. Бейтмен Г., Эрдейи А. Высшие трансцендентные функции, II. М.: Наука, 1974.
4. Солдатов А. П. К теории сингулярных интегральных операторов классического вида // Диффер. уравн. 1979. Т. 15, № 3. С. 529–544.

*Солдатов Александр Павлович*

*Россия, Нальчик, Институт прикладной математики и*

*автоматизации КБНЦ РАН*

**soldatov48@mail.ru**